

**РЕЛЕ КОНТРОЛЯ ИЗОЛЯЦИИ ЦЕПИ
ПОСТОЯННОГО ТОКА**

РКИ220/255ДДТ/ЗР/RS485

РКИ110/255ДДТ/ЗР/RS485

РКИ48/255ДДТ/ЗР/RS485

**РУКОВОДСТВО
ПО ЭКСПЛУАТАЦИИ**

25.11.2022

Оглавление

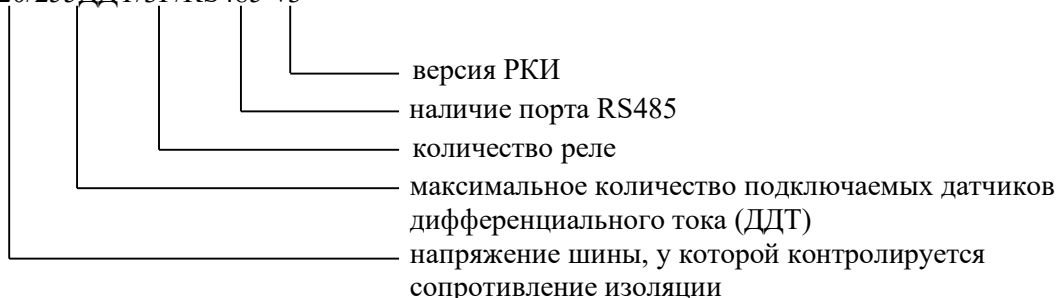
1. Назначение	3
2. Принцип измерения сопротивления изоляции.....	4
3. Конструктивное исполнение.	5
4. Технические характеристики.....	5
5. Структурная схема и описание работы РКИ.....	8
6. Работа РКИ с резистивным мостом.....	11
7. Подключение РКИ220(110, 48)/255ДДТ/ЗР/RS485.....	12
8. Работа РКИ220(110, 48)/255ДДТ/ЗР/RS485 в одиночном режиме.....	13
9. Работа двух РКИ220(110, 48)/255ДДТ/ЗР/RS485 на одной шине.....	13
10. Работа РКИ220(110, 48)/255ДДТ/ЗР/RS485 в СОПТ с хвостовыми элементами АКБ.	15
11. Программа РКИ2019v(номер версии) для РКИ220(110, 48)/255ДДТ/ ЗР/RS485	15
ПРИЛОЖЕНИЕ 1. Внешний вид.....	25
ПРИЛОЖЕНИЕ 2. Схема подключения РКИ.	26
ПРИЛОЖЕНИЕ 3. Схема подключения двух РКИ для работы с двумя параллельно работающими ИПС.	27
ПРИЛОЖЕНИЕ 4. Схема подключения двух РКИ для работы в разных секциях с возможностью их объединения.	28
ПРИЛОЖЕНИЕ 5. Схема подключения двух РКИ для работы в разных секциях с возможностью их объединения с использованием дискретных входов.....	29
ПРИЛОЖЕНИЕ 6. Схема подключения РКИ для работы в СОПТ с хвостовыми элементами АКБ.	30
ПРИЛОЖЕНИЕ 7. Список параметров для MODBUS RTU.	31

Настоящее руководство по эксплуатации (далее по тексту – РЭ) предназначено для ознакомления пользователя с устройством, принципом действия, способами управления, отображения режимов работы реле контроля изоляции цепи постоянного тока РКИ220(110, 48)/24СК/255ДДТ/6Р/RS485 (далее по тексту – РКИ).

К работе с РКИ допускаются лица, изучившие настоящее руководство и имеющие допуск к эксплуатации электроустановок напряжением до 1000В.

Обозначения в названии РКИ:

РКИ220/255ДДТ/3Р/RS485-v3



В настоящем руководстве по эксплуатации приняты следующие сокращения и термины:

РЭ – руководство по эксплуатации;

СОПТ - система оперативного постоянного тока

РКИ – реле контроля изоляции;

ДДТ – датчик дифференциального тока;

ИПС – источник питания стабилизированный;

УКУ - устройство контроля и управления (входит в состав ИПС);

АКБ - аккумуляторная батарея;

АВ - автоматический выключатель;

ДВ – дискретный вход;

ЦПУ – центральное процессорное устройство;

Шина – электрическая цепь, к которой подключены ИПС, АКБ, до АВ и ДДТ, через которые подключены нагрузки;

Резистивный мост – два резистора, один включен между положительным полюсом и корпусом, второй резистор включен между отрицательным полюсом шины и корпусом.

1. Назначение.

Объекты контроля РКИ: оперативные цепи питания устройств релейной защиты, автоматики и сигнализации, а так же любые распределительные сети постоянного тока напряжением 180-300В (РКИ220/255ДДТ/3Р/RS485), 80-150В (РКИ220/255ДДТ/3Р/RS485) и 40-72В (РКИ48/255ДДТ/3Р/RS485) **изолированные от потенциала земли.**

Внешний вид и назначение контактов разъемов приведены в приложении 1.

На одной шине могут работать два РКИ. Для этого РКИ должны быть соответствующие настройки (см. описание ниже).

РКИ может работать в СОПТ с хвостовыми элементами батареи.

РКИ предназначено:

- для измерения сопротивления изоляции между двумя полюсами шины и корпусом;
- контроля сопротивления изоляции с помощью двух задаваемых порогов и индикации сигналов аварии на реле, светодиодами на лицевой панели и по шине RS485;
- измерения напряжения между полюсами и корпусом;

- контроля напряжения между полюсами и выдачи сигнала аварии на реле и по шине RS485 при понижении напряжения ниже устанавливаемого порога;
 - контроля асимметрии напряжения между «полюс +» - корпус и «полюс -» -корпус и выдачи сигнала аварии на реле и по шине RS485 при увеличении асимметрии выше устанавливаемых порогов, задаваемых в процентах и вольтах;
 - считывания информации с датчиков дифференциального тока SLD13D-(S)-10мА фирмы «ЗЕ» по линии RS485 количеством до 255;
 - контроля токов датчиков дифференциального тока с помощью двух задаваемых порогов и выдачи сигналов аварии на реле, светодиодами на лицевой панели и по шине RS485;
- Настройка РКИ осуществляется по шине RS485 по протоколу MODBUS RTU.
Питание РКИ220(110,48)/255ДДТ/3Р/RS485 осуществляется от источника постоянного напряжения 18÷72 вольт.

РКИ работает с резистивным мостом, подключенным к РКИ. **Наличие моста обязательно.**

2. Принцип измерения сопротивления изоляции.

Для измерения сопротивления изоляция используется схема см. Рис.1.

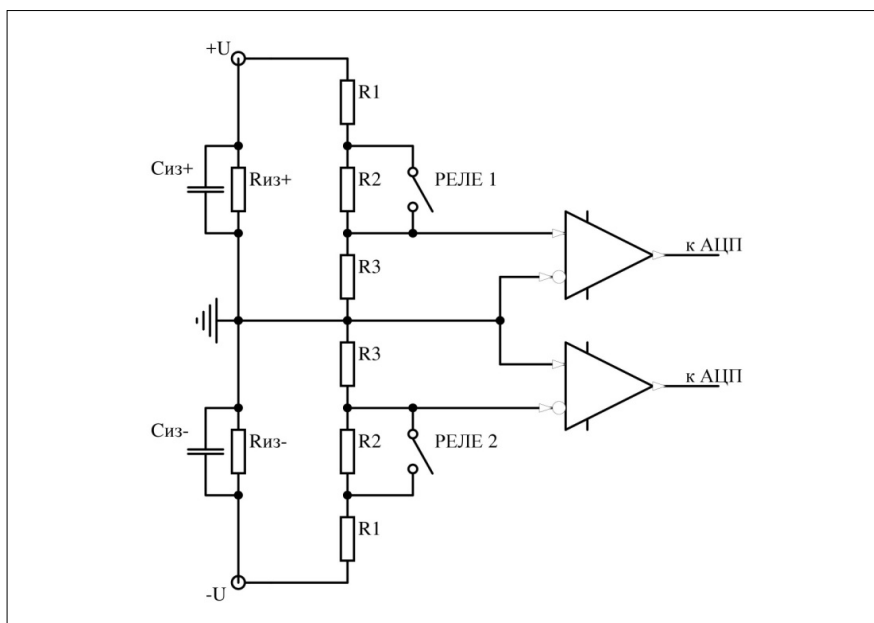


Рис.1.

Параллельно измеряемым сопротивлениям изоляции $R_{из+}$ и $R_{из-}$ подключены резисторы с известными сопротивлениями R_1 , R_2 , R_3 . Напряжение на резисторе R_3 измеряется с помощью АЦП. Реле 1 и 2 поочередно замыкаются, и изменяется напряжение на резисторах R_3 . Зная величину сопротивлений резисторов R_1 , R_2 , R_3 и изменение напряжения на резисторах R_3 происходит вычисление сопротивлений $R_{из+}$ и $R_{из-}$. Из-за наличия емкости между полюсами и корпусом $S_{из+}$ и $S_{из-}$ при замыкании резистора R_2 напряжение на резисторе R_3 устанавливается с задержкой, поэтому измерение сопротивления изоляции происходит с задержкой длительностью в зависимости от величины емкостей. Измерение неустановившегося напряжения приводит к неправильным результатам вычисления сопротивлений изоляции. В РКИ используется адаптивная система для измерения сопротивления изоляции. Принцип адаптивной системы заключается в следующем: измерение сопротивления изоляции проводится через интервал T_1 после замыкания

резистора R2, затем измерение проводится через больший интервал T2. Если разница в результате измерений составляет не больше 5%, то следующее измерение происходит через интервал T1. Если разница в результате измерений составляет более 5%, то следующее измерение происходит через больший интервал T3, и т.д, пока разница между текущим и предыдущими измерениями не станет меньше 5%. В РКИ программно заложено 16 интервалов от 0 до 15 секунд. При увеличении интервала из-за емкостной составляющей устанавливается шестой бит в регистре чтения №10 «статус измерения» (см. приложение 7). Если величина емкости такая большая, что для установления напряжения на резисторе R3 не хватит самого большого интервала, то устанавливается седьмой бит в регистре чтения №10 «статус измерения» (см. приложение 7). Это означает, что измеренное сопротивление изоляции некорректно. Уменьшение интервала происходит после пяти измерений подряд, разница между которыми составляет менее 5%. При любых интервалах измерения происходит отображение вычисленного сопротивления изоляции, асимметрии напряжения, срабатывания сигналов аварии при превышении их значений над пороговыми значениями и, анализируя биты 6 и 7 в регистре чтения №10 «статус измерения» (см. приложение 7), можно анализировать результаты измерений.

Цикл одного измерения сопротивления изоляции при сопротивлении изоляции более 1 МОм и емкостью шины менее 5 мкФ составляет ~3секунды.

3. Конструктивное исполнение.

РКИ выполнено в корпусе фирмы ОКW с монтажом на DIN-рейку по стандарту DIN EN 50 022 с креплением на рейку с помощью защелки. Вход, выход сигналов осуществляется через разъемы типа 2EDG. Внешний вид РКИ и назначение разъемов приведено в Приложении 1.

4. Технические характеристики.

В таблице 1 приведены технические характеристики и параметры РКИ.

Таблица 1.

Тип РКИ	РКИ220/255ДЦТ/3Р /RS485	РКИ110/255ДЦТ/3Р /RS485	РКИ48/255ДЦТ/3Р/ RS485
Количество контролируемых шин	1		
Максимальная емкость шины, мкФ	200		
Диапазон измерения сопротивления изоляции шины	0÷1МОм	0÷500кОм	0÷200кОм
Диапазон определения сопротивления изоляции поврежденного фидера относительно «земли» по каждому полюсу	0÷500кОм	0÷300кОм	0÷200кОм
Диапазон определения параллельного сопротивления изоляции поврежденного фидера относительно «земли»	0÷255кОм		
Инжектируемый ток РКИ	При Uшины=250В, не более 1,8 мА		
Вносимый перекос напряжений между полюсами сети и «землей» при напряжении шины 250В, хорошей изоляцией, с рекомендуемым мостом	Не более 14 вольт		

Максимальный перекоc напряжений между полюсами сети и «землей» при напряжении шины 250В, сопротивлением изоляции в одном из полюсов 20 кОм	Не более 50 вольт
Погрешность определения сопротивления основным измерителем.	При сопротивлении изоляции выше 500кОм: до 20%. При сопротивлении изоляции ниже 500кОм и выше 100кОм: до 10%. При сопротивлении изоляции менее 100кОм: 5%.
Погрешность определения сопротивления пофидерного контроля	При сопротивлении изоляции 250кОм: до 50%. При сопротивлении изоляции менее 20кОм: до 25%. (Зависит от качества датчиков).
Совместная работа с резистивным мостом	Да. Имеется калибровка РКИ для работы с мостом.
Погрешность измерения напряжения	Не более 5 %
Максимальное число подключаемых блоков РКИ к одной шине	2
Параметры резистивного моста	Эквивалентное сопротивление моста (полюс-корпус) не выше 30 кОм (8,2 кОм для 220в, 4,1 кОм для 110в, 2,2кОм для 48в).
Контроль сопротивления изоляции	Два задаваемых порога: предупреждения и аварии.
Контроль асимметрии напряжений шина-корпус	Один задаваемый порог в процентах и три порога задаваемые в вольтах: -порог, действующий, если сопротивление изоляции любого полюса более 1МОм; -порог для любого сопротивления изоляции; - порог, действующий, если сопротивление изоляции любого полюса менее 20 КОм.
Контроль пониженного напряжения на шине	Один задаваемый порог.
Контроль повышенного напряжения на шине	Один задаваемый порог.
Количество контролируемых внешних датчиков дифференциального тока	до 255
Тип датчиков дифференциального тока	SLD13D-10мА или SLD13D-S-10мА фирмы «ЗЕ»
Потребляемый ток датчика дифференциального тока, не более	30 мА
Питание датчиков дифференциального тока	Внешний БП 12 вольт
Пофидерный контроль сопротивления изоляции с помощью датчиков дифференциального тока	Два задаваемых порога
Автоматический поиск повреждения изоляции	До 255 фидеров.
Ручной поиск повреждения изоляции	Нет.
Режим контроля изоляции	Основной измеритель контролирует каждый полюс шины.

	Пофидерный контроль: дифференциальный ток, каждый полюс шины фидера и параллельное сопротивление изоляции фидера.
Длительность контроля изоляции	непрерывно
Журнал аварий	Нет
Звуковая сигнализация	Нет
Режим остановки измерения	По команде MODBUS RTU
Назначение светодиодов	<ul style="list-style-type: none"> - индикация питания +5В (желтый); - индикация связи с ПК (зеленый); - индикация связи с ДДТ (зеленый); - индикация связи с УКУ (зеленый); - индикация уменьшения сопротивления изоляции ниже порога предупреждения (красный); - индикация уменьшения сопротивления изоляции ниже порога аварии (красный); - индикация высокой асимметрии (красный); - индикация аварийной величины напряжения на шине (красный); - неисправность РКИ или ДДТ (красный); - индикация уменьшения сопротивления изоляции при пофидерном контроле ниже порога предупреждения (красный); - индикация уменьшения сопротивления изоляции при пофидерном контроле ниже порога аварии (красный); - ток ДДТ превысил порог предупреждения; - ток ДДТ превысил аварийный порог.
Количество исполняемых устройств (реле)	3, одна группа контактов на переключение
Назначение реле	Задается пользователем
Напряжение питания РКИ	Внешний источник 18÷72 вольт 10 Вт.
Интерфейсы RS485	1-управление; 1-датчики дифференциального тока 1-связь с другими РКИ, работающими на этой же шине. Каждый интерфейс имеет гальваническую развязку.
Нагрузочная способность портов RS485 ДДТ.	- SLD13D-(S)-10МА фирмы «ЗЕ» - 32. При работе РКИ с большим количеством ДДТ требуется применять разветвители интерфейса. - ДДТ-1Ц-25-10 фирмы ООО «Сенс» - 256.
Нагрузочная способность портов RS485 РКИ.	256
Количество дискретных входов	2, гальванически развязаны со схемой и друг от друга. Рабочее напряжение совпадает с напряжением шины.
Охлаждение	Воздушное, естественное.
Крепление	DIN-рейка
Габариты (длина x ширина x высота), мм	210 x 118 x 58
Масса, кг, не более	0,5

5. Структурная схема и описание работы РКИ.

Структурная схема РКИ220(110,48)/255ДДТ/3Р/RS485 приведена на рисунке 2.

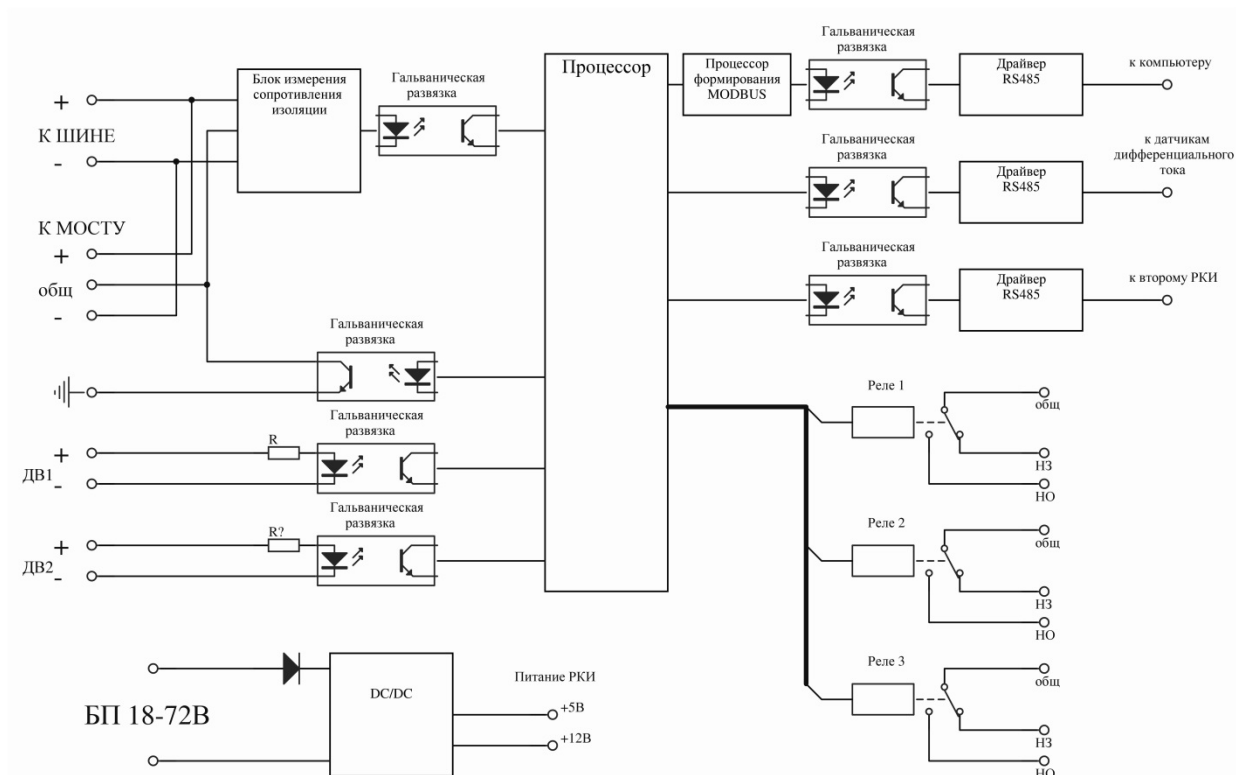


Рис.2

В РКИ используется микропроцессор (ЦПУ). Он считывает данные и управляет периферийными устройствами. Для формирования посылок MODBUS используется отдельный процессор.

Блок измерения сопротивления изоляции описан выше (см.п.2). Связь с блоком измерения сопротивления изоляции осуществляется через гальваническую развязку по интерфейсу SPI. В РКИ можно установить два порога для отслеживания сопротивления изоляции. Для порога предупреждения и для аварийного порога устанавливаются величины сопротивлений от 1 кОм до 1МОм с шагом 1 кОм. При понижении сопротивления изоляции любого из полюсов ниже заданных порогов используется светодиодная сигнализация на лицевой панели (два светодиода для каждого порога). Имеется возможность настроить переключение реле при понижении сопротивления изоляции (см. ниже), а также контролировать превышение порогов по MODBUS. Для повышения помехоустойчивости задается количество измерений подряд (в интервале 2-10) ниже заданных порогов, после которых выдается сообщение об аварии. Рекомендуемое значение 5.

С помощью блока измерения сопротивления изоляции измеряются напряжения между полюсами и корпусом при разомкнутых контактах реле 1 и 2 см. Рис.1. Таким образом, измеряется напряжение между полюсами и вычисляется асимметрия напряжений между положительным полюсом – корпусом и отрицательным полюсом – корпусом. По MODBUS можно задать пороги минимального напряжения между полюсами и порог для асимметрии напряжений, а превышение порогов контролировать по MODBUS или настроить переключение реле (см. приложение 7).

РКИ имеет три интерфейса RS485. Интерфейсы имеют гальваническую развязку. Первый интерфейс RS485 используется для настройки, задания порогов, считывания данных и управления РКИ. Используется протокол MODBUS RTU. С помощью внешнего преобразователя интерфейса RS485<->RS232 или RS485 <->USB, РКИ можно подключить к компьютеру. К примеру, можно использовать преобразователи интерфейса фирмы «Овен» (<http://www.owen.ru>). Для настройки РКИ рекомендуется использовать программу РКИ2019v(номер версии), которую предоставляет производитель РКИ. Описание программы приведено ниже. Также для настройки и считывания данных с РКИ можно использовать сторонние программы, которые могут работать с MODBUS RTU. Описание регистров MODBUS и их значения приведены в приложении 5.

Второй интерфейс RS485 предназначен для подключения датчиков дифференциального тока (ДДТ) фирмы «ЗЕ» марки SLD13D-(S)-10mA или подобных датчиков с аналогичным протоколом обмена. Максимальное количество датчиков дифференциального тока – 255. Адреса датчиков должны находиться в диапазоне 1÷255 (ДДТ№255 в протоколе MODBUS имеет адрес 0). В установках РКИ, с помощью компьютера, задается количество подключенных датчиков. РКИ поочередно опрашивает каждый датчик, начиная с 1 до установленного количества, считывая данные о текущем токе. Ожидание ответа от датчиков равно одной секунде. Если от ДДТ нет ответа два раза, то принимается решение о неисправности датчика. Данные о неисправности датчика можно считать по MODBUS, а также информация отображается миганием светодиода «Неисправность ДДТ». Через РКИ с помощью компьютера можно устанавливать адреса у датчиков тока. Для этого датчики подключаются по одному к РКИ и с помощью программы РКИ2019v(номер версии), или с помощью сторонней программы, по MODBUS устанавливается адрес датчика. Также можно откалибровать нулевое значение тока датчика и его показание. Для этого нужно установить нулевой ток через датчик и подать соответствующую команду (см. Приложение 7.), затем подать ток и откалибровать показание датчика. При этом остальные датчики могут находиться в рабочем состоянии.

С помощью датчиков дифференциального тока (ДДТ) измеряются три сопротивления изоляции: сопротивление положительного полюса фидера, сопротивление отрицательного полюса фидера и их параллельное сопротивление. Вычисление происходит различными методами и по различным формулам, поэтому показания вычисленных сопротивлений могут отличаться. Для сигнализации аварий используется минимальное значение из трех сопротивлений. Пофидерное измерение сопротивления изоляции проводится после того, как основной измеритель сопротивления изоляции определит, что сопротивление изоляции любого полюса шины меньше 500кОм (для шины 220В), меньше 300кОм (для шины 110В), меньше 200кОм (для шины 48(60)В).

Показания датчиков дифференциального тока позволяют автоматически определить местоположение неисправности. Данные о сопротивлении каждого фидера содержатся в соответствующих регистрах MODBUS (см. Приложение 7).

По MODBUS для сопротивления изоляции, вычисленного с помощью ДДТ можно задать два порога: предупреждения и аварии. Превышение порогов (любого из датчиков тока) контролировать по MODBUS или настроить переключение реле (см. ниже). На лицевой панели РКИ имеются два светодиода для сигнализации понижения сопротивления изоляции фидеров ниже порогов предупреждения и аварии.

Для отображения сигналов аварии, сигнализации, управления внешними устройствами в РКИ предусмотрены три реле. У каждого реле одна группа контактов на переключение и использовать можно нормально открытые (НО) и нормально замкнутые (НЗ) контакты. В РКИ используются реле фирмы Finder тип 36.11.9.012.4011. Допустимый коммутируемый реле переменный (50-60Гц) ток 10 ампер, напряжение 250 вольт. Не рекомендуется с помощью РКИ коммутировать ток более 2 ампер, т.к. помимо реле ток проходит через разъем и дорожки на печатной плате. Зависимость коммутируемого постоянного тока от напряжения можно определить

по графику на рис.3.

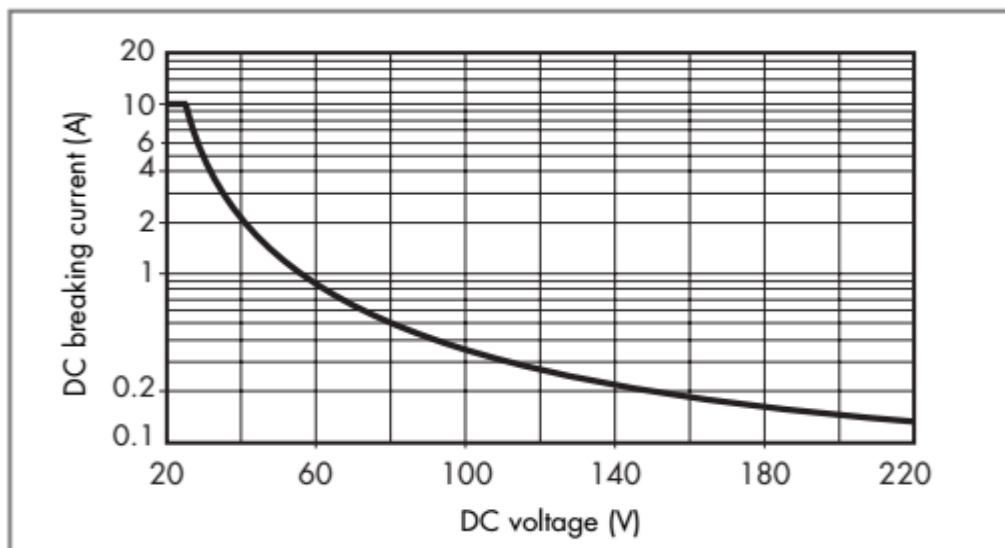


Рис.3.

Подробные характеристики реле можно узнать на сайте производителя реле.

Каждое реле по MODBUS можно настроить на реагирование следующих событий:

- Отключено, реле не используется;
- Сопротивление изоляции любого из полюсов меньше порога предупреждения;
- Сопротивление изоляции любого из полюсов меньше аварийного порога;
- Сопротивление изоляции, вычисленное с помощью любого датчика дифференциального тока ниже порога предупреждения;
- Сопротивление изоляции, вычисленное с помощью любого датчика дифференциального тока ниже аварийного порога;
- Асимметрия превышает порог, заданный в процентах или в вольтах;
- Напряжение между полюсами меньше заданного порога;
- Сопротивление изоляции, вычисленное с помощью датчика дифференциального тока №1÷№3 (задается пользователем) ниже порога предупреждения;
- Сопротивление изоляции, вычисленное с помощью датчика дифференциального тока №1÷№3 (задается пользователем) ниже аварийного порога;
- Авария РКИ.

Также задается реагирование реле на событие – включением или отключением питания реле.

Все задаваемые пороги имеют гистерезис 5%, то есть срабатывание и индикация превышения порога происходит по заданному порогу, а возврат в нормальное состояние индикации по величине равной порог+5% (для сопротивления изоляции) или порог-5% (для остальных величин).

Блок питания (БП) РКИ импульсный, питается от постоянного напряжения 18-72. На выходе БП формируются два стабилизированных напряжения: 5 вольт для питания схемы РКИ и 12 вольт для питания реле.

На лицевой панели РКИ имеются 13 светодиодов (см. Приложение 1):

- желтый светодиод «ПИТАНИЕ» сигнализирует о наличии питания 5 вольт в РКИ;
- зеленый светодиод «АКТИВНОСТЬ RS485-1» загорается на короткое время при приеме данных с RS485 по протоколу MODBUS от компьютера;
- зеленый светодиод «АКТИВНОСТЬ RS485-2» загорается на короткое время при запросе данных с ДДТ;

- зеленый светодиод «АКТИВНОСТЬ RS485-3» загорается на короткое время при приеме данных от второй РКИ, работающей совместно с данной РКИ на одной шине. Если мигает данный светодиод, то РКИ отключено от корпуса и не производит измерений;

- два красных светодиода «Риз<Рпред» и «Риз<Раварии» загораются, если измеренное сопротивление изоляции меньше порогов предупреждения или аварии соответственно;

- красный светодиод «Асимметрия>порога» загорается, если асимметрия напряжения больше заданного порога;

- красный светодиод «Авария U шины» загорается, если напряжение больше или меньше заданных порогов;

- красный светодиод «Неисправность РКИ» горит при неисправности внутренних электронных схем;

- два красных светодиода «Рфидера<Рпред» и «Рфидера <Раварии» загораются, если сопротивление изоляции, вычисленное с помощью любого датчика дифференциального тока, меньше порога предупреждения или аварии соответственно;

- два красных светодиода «Иддт>Ипред» и «Иддт>Иаварии» загораются, если дифференциальный ток любого датчика больше порога предупреждения или аварии соответственно;

- красный светодиод «Неисправность ДДТ» горит при отсутствии связи с ДДТ.

Сбоку РКИ имеются две кнопки (см. Приложение 1):

- кнопка «ЗАВОДСКИЕ УСТАНОВКИ» используется для сброса установок MODBUS на заводские, при этом адрес РКИ становится равным 1, скорость передачи 9600 бод. Для сброса необходимо, удерживая кнопку «ЗАВОДСКИЕ УСТАНОВКИ», нажать кнопку «СБРОС» или подать питание на РКИ. Все светодиоды загорятся и потухнут, что означает смену установок;

- при нажатии кнопки «СБРОС» сигнал поступает на процессор, и программа запускается заново с инициализацией всех данных. Используется при «зависания» работы РКИ и сброса установок параметров MODBUS на заводские установки.

Все установки и данные РКИ доступны по MODBUS.

6. Работа РКИ с резистивным мостом.

Резистивный мост служит для уменьшения асимметрии напряжений между полюсами и корпусом, тем самым защищает от ложного срабатывания дискретных входов терминалов релейной защиты и автоматики (РЗА) при уменьшении сопротивления изоляции. Также мост необходим для повышения точности измерения сопротивления с помощью дифференциальных датчиков тока. Мост может быть V и T образным, см. рис.4.

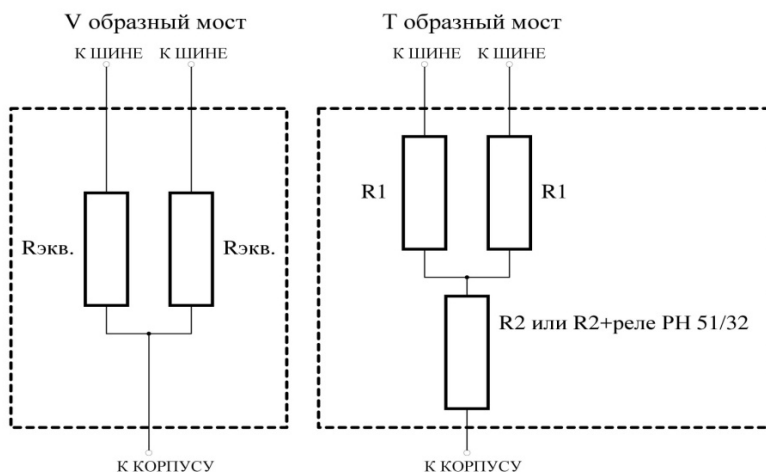


Рис.4.

Эквивалентное сопротивление моста (сопротивление между любым полюсом и корпусом) должно быть не более 30 кОм. Рекомендуемое сопротивление $R_{экв}=8\div 9$ кОм для шины 220 вольт, $R_{экв}=4\div 5$ кОм для шины 110 вольт и $R_{экв}=1,8\div 2,2$ кОм для шины 48 вольт.

В РКИ имеется калибровка измерения сопротивления. Во время калибровки РКИ отключается от корпуса, поэтому калибровку можно производить и при плохой изоляции. После замены резистивного моста необходимо провести калибровку РКИ.

7. Подключение РКИ220(110, 48)/255ДДТ/ЗР/RS485.

Назначение контактов РКИ приведено в Приложении 1. Все соединения нужно производить в обесточенном состоянии.

Схема соединения РКИ для работы в одиночном режиме приведена в Приложении 2. Схема подключения для работы двух РКИ на одной шине с одной АКБ приведена в Приложении 3. Данную схему подключения рекомендуется использовать, если в рабочем состоянии имеется постоянная гальваническая связь между РКИ, а также для резервирования работы РКИ. Схема подключения двух РКИ в разных ШОТ, но с возможностью их объединения (при аварии или профилактических работах), приведена в Приложении 4.

В РКИ имеется три гальванически развязанных порта RS485. К одному из них подключается через адаптер компьютер, к другому датчики дифференциального тока (ДДТ). Третий порт используется для обмена информацией между двумя РКИ, работающими на одной шине.

У ДДТ имеется разъем для подключения интерфейса RS485 и питания 12 вольт. ДДТ SLD13D-10mA устанавливаются на DIN рейку, см. рис.6, SLD13D-S-10mA крепление осуществляется с помощью винтов М4, см. рис.7.

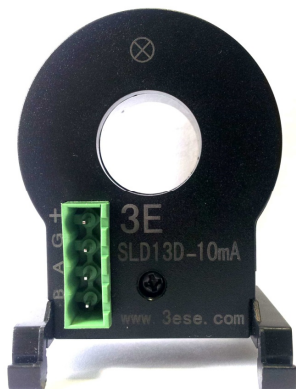


Рис.6



Рис.7

Питание подключается согласно полярности, линия RS485- А к А, В к В. Питание ДДТ осуществляется от стороннего источника питания. Для правильного измерения токов утечки, провода, проходящие через датчик, необходимо правильно расположить. На датчике расположенный сверху значок (см. Рис.6, 7) указывает направление передачи мощности, то есть на данном рисунке нагрузка расположена за датчиками.

Питание РКИ осуществляется от стороннего источника постоянного напряжения 18÷72 вольт мощностью не менее 10Вт.

Контакт «корпус» предназначен для соединения с заземляющим контактом аппаратуры. Относительно него происходит измерение сопротивления изоляции и напряжения шины.

В РКИ имеется 3 реле, на разъемы выводится одна группа контактов на переключение: НЗ – нормально замкнутый контакт при выключенном реле, НО – нормально открытый контакт при выключенном реле и общий вывод «общ».

Сечение проводов для подключения РКИ:

- для подключения к реле 0,2÷1,0 кв. мм, в зависимости от коммутируемого тока;
- питание датчиков дифференциального тока, 0,2÷1,0 кв. мм, в зависимости от количества датчиков;
- остальные контакты не менее 0,2 кв.мм.

8. Работа РКИ220(110, 48)/255ДДТ/ЗР/RS485 в одиночном режиме.

Схема включения РКИ приведена в Приложении 2.

В установках РКИ нужно задать одиночный режим работы. Для этого нужно записать 1 в регистр 39 командой 6 или использовать программу РКИ2019 (Установки-Параметры измерения-Количество РКИ на одной шине=1, описание ниже) .

Также, необходимо задать количество датчиков дифференциального тока.

При необходимости изменить пороги срабатывания сигнализаций и задать условия сигнализации реле.

9. Работа двух РКИ220(110, 48)/255ДДТ/ЗР/RS485 на одной шине.

В установках обоих РКИ нужно задать количество РКИ на одной шине =2. Для этого нужно записать 2 в регистр 39 командой 6 или использовать программу РКИ2019 (Установки-Параметры измерения-Количество РКИ на одной шине=2, описание ниже) . Записать таблицу

адресов РКИ с помощью команды 6, используя регистры 48 и 49 или с помощью программы РКИ2019 (Установки-Параметры измерения-Таблица адресов РКИ). Таблица должна быть одинакова для обоих РКИ.

Также, необходимо задать количество датчиков дифференциального тока.

При необходимости изменить пороги срабатывания сигнализаций и задать условия сигнализации реле.

Так как при измерении сопротивления изоляции РКИ изменяет потенциал корпуса относительно шин, то при работе двух РКИ на одной шине общий вывод РКИ и моста подключается к корпусу через электронное реле, см. рис.5.

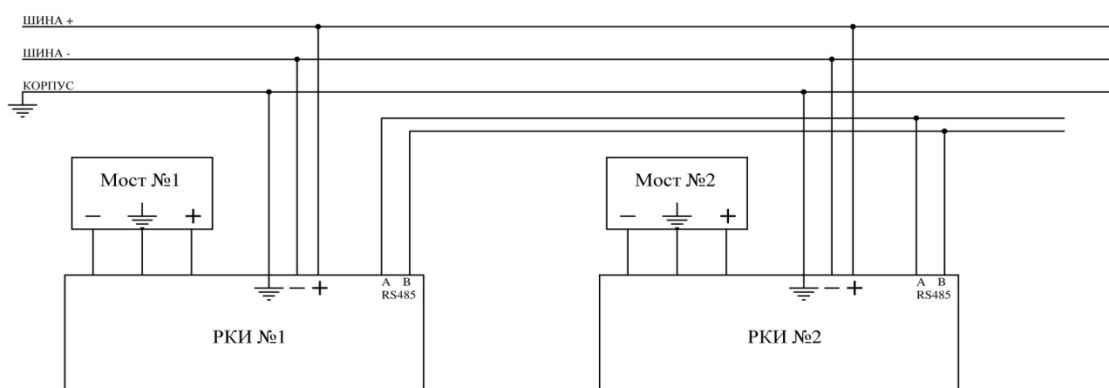


Рис.5.

Связь РКИ друг с другом для передачи управления осуществляется по интерфейсу RS485-3. Режим работы двух РКИ на одной шине задается записью соответствующего числа в регистр 39 командой 6 по MODBUS. В регистр записывается количество совместно работающих РКИ.

В режиме работы двух РКИ, запуск измерения происходит автоматически. В каждом РКИ содержится таблица соответствия номера РКИ и его адреса. В соответствии с таблицей, сначала запускает измерение первый РКИ, после окончания измерения и установки сигналов реле первое РКИ командой по MODBUS передает старт второму РКИ в таблице. После измерений второе РКИ запускает первое РКИ, и т.д.

Если в режиме работы двух РКИ питание одного из РКИ отключить, то другое РКИ продолжит работать самостоятельно. После включения РКИ процесс передачи поочередного измерения продолжится. В данном режиме роль ведущего на линии RS485 выполняет РКИ, у которого идет процесс измерения. Ведущий передает посылки (командой 6 в регистр 42 записывает 0) следующему в таблице РКИ, и если посылки прекращаются (например, пропало питание у ведущего РКИ), то через 10 секунд РКИ со следующим номером в таблице запустит режим измерения. Аналогично, если ведомый РКИ не отвечает, то ведущий РКИ продолжает измерять, пока не появится ответ от ведомого РКИ. Тогда ведущий командой 6 в регистр 42 записывает 1 и передает измерение ведомому РКИ. Ведущий РКИ посылает посылки с интервалом равным 1 секунде.

В Приложении 3 приведена схема включения двух РКИ, у которых гальваническая связь между собой может отсутствовать. В этом случае, РКИ будут работать по очереди, соответственно мост будет подключаться и отключаться от корпуса. Чтобы асимметрия напряжений при низком сопротивлении изоляции была в допустимых пределах, необходимо, чтобы мост был подключен всегда. То есть при разрыве гальванической связи РКИ должно переходить в одиночный режим работы и возвращаться в режим работы двух РКИ при восстановлении гальванической связи. Это можно реализовать с помощью дополнительных контактов на автоматическом выключателе (см. Приложение 4, АВ S7). При пропадании связи по RS485-3 между РКИ, РКИ отключенная от

корпуса через 10 секунд подключится к корпусу и будет работать в одиночном режиме. Другое РКИ при отсутствии связи продолжит измерение, и, при появлении связи, передаст управление другому РКИ.

Также, для перевода режимов работы РКИ можно использовать дискретные входы 1 или 2. В этом случае, РКИ с мостом подключается к корпусу без задержки. В установках нужно задать условие перехода РКИ в одиночный режим работы (подано напряжение или нет на ДВ) для каждого дискретного входа. На дискретный вход подается напряжение шины. Все дискретные входы изолированы от процессорной схемы и друг от друга. Схема и использованием дискретных входов приведена в Приложении 5. В данной схеме в настройках обоих РКИ должно быть установлено:

- для ДВ1 переход в одиночный режим при отсутствии напряжения (в регистр 12 командой 6 записать 2, или использовать программу РКИ2019 в меню «Установки-Параметры измерения»);
- для ДВ2 не назначено (в регистр 12 командой 6 записать 0, или использовать программу РКИ2019 в меню «Установки-Параметры измерения»).

При наличие в схеме нескольких гальванически связывающих АВ можно использовать ДВ2 или собрать сигналы с дополнительных контактов по схеме «ИЛИ».

10. Работа РКИ220(110, 48)/255ДДТ/ЗР/RS485 в СОПТ с хвостовыми элементами АКБ.

В СОПТ с хвостовыми элементами РКИ с мостом подключается основной шине (108 элементов АКБ) см. Приложение 6. К шине хвостовых элементов подключений нет. Фидеры, подключенные к хвостовым элементам, контролируются датчиками дифференциального тока аналогично фидерам, подключенным к основным шинам. Измерение сопротивления изоляции минусовой шины хвостовых элементов будет происходить с большей погрешностью на $5\div 15\%$.

11. Программа РКИv(номер версии) для РКИ220(110, 48)/255ДДТ/ЗР/RS485

Программу РКИv(номер версии) можно запросить у производителя РКИ. Программа не нуждается в инсталляции, при запуске создает в запускаемой директории файл настройки data.inf. В файле сохраняются номер СОМ порта, его скорость обмена и адрес РКИ. Завод изготовитель поставляет РКИ с адресом MODBUS равным 1, а скорость передачи 9600 бод. При первом запуске программы эти данные необходимо ввести вручную в меню «Установки». Внешний вид программы для работы с одной РКИ представлен на рис.8.

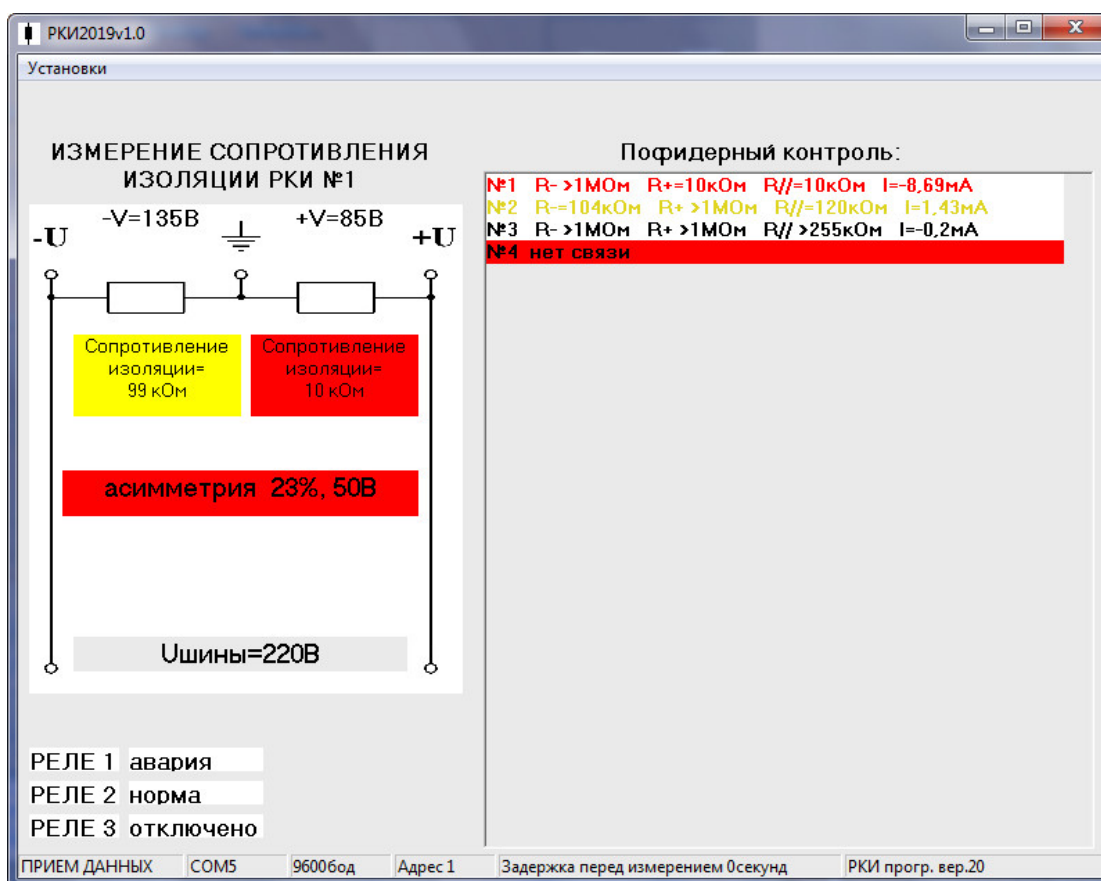


Рис.8.

В левой части окна отображается информация с блока измерения сопротивления изоляции. Вверху отображаются величины напряжений между полюсами и корпусом $-V$ и $+V$. Далее отображаются величины измеренных сопротивлений. Если сопротивление изоляции меньше порога предупреждения, то фон надписи становится желтым, если меньше порога аварии, то фон красный. Если в результатах измерения сопротивления присутствует емкостная составляющая или помехи (см.п.2), то над изображением сопротивления появляется значок емкости «С», что означает, что измеренное сопротивление изоляции может быть некорректным из-за емкости фидера или помех. При максимальной задержке, перед измерением, совместно со значком емкости появляется надпись «макс».

Отображается асимметрия напряжений полюсов в процентах и вольтах, напряжение шины. При превышении любого порога фон индикации становится красным.

Далее, столбец с отображением сопротивления изоляции фидеров, измеренное с помощью датчиков дифференциального тока. Количество фидеров соответствует заданному количеству датчиков дифференциального тока (ДДТ). На Рис.8 установлено количество 4. Максимальное количество 255. Если сопротивление изоляции фидера ниже порога предупреждения, надпись соответствующая строка становится оранжевого цвета, если ниже аварийного порога, то красного.

Если ДДТ не отвечает на запросы РКИ, то в соответствующей строке на красном фоне появится сообщение «нет связи» (ДДТ№4).

Слева внизу отображается информация о текущем состоянии реле РКИ. Если для реле назначено аварийное состояние, то надписи могут быть «норма» или «авария» (реле №1, №2, рис.8). Надписи «включено» и «отключено» означают подачу напряжения на реле и наоборот, если для реле не назначено аварийное состояние (реле №3, рис.8).

Программа запрашивает данные с РКИ с различными периодами, в зависимости от скорости передачи, количества ДДТ. Внизу окна программы в строке состояния на короткое время появляется надпись «ПРИЕМ ДАННЫХ» при приеме очередного блока информации от РКИ. Если на пять запросов РКИ не отвечает, то выводится надпись «НЕТ СВЯЗИ С РКИ». В строке состояния также отображается информация о связи с РКИ: номер порта, скорость, адрес РКИ, задержка перед измерением (см.п.2), и версия программы РКИ.

В меню «Установки» присутствуют пункты:

- Связь с РКИ
- Пороги
- Датчики дифф. тока:
 - Количество ДДТ
 - Калибровка ДДТ
 - Адрес ДДТ
- Реле
- Калибровка Ушины
- Параметры измерения
- Калибровка РКИ с мостом
- Обновление программы РКИ

Меню «Связь с РКИ» приведено на рис.9.

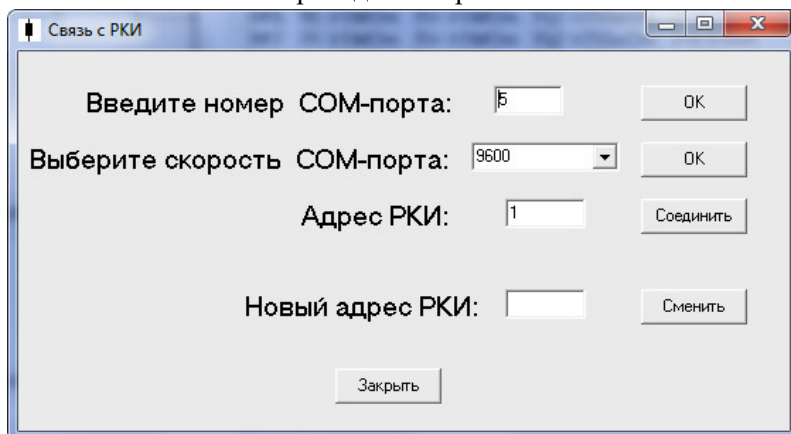


Рис.9.

В верхней строке вводится номер СОМ порта или виртуального СОМ порта компьютера, к которому подключен преобразователь RS485 и РКИ. Смена порта происходит при нажатии кнопки «ОК». В выпадающем меню выбирается скорость обмена данными. Доступные значения 1200, 2400, 4800, 9600, 14400, 19200, 38400, 56000, 57600, 115200 бод. Если связь с РКИ установлена, смена скорости в РКИ и порта компьютера происходит при нажатии кнопки «ОК», иначе изменяется только скорость порта компьютера. После смены порта или скорости порта нужно дождаться изменений параметров порта в строке статуса программы, затем проводить дальнейшие действия.

В строке «Адрес РКИ» вводится текущий в MODBUS адрес РКИ. При нажатии кнопки «Соединить» должно произойти чтение данных с РКИ. Эту операцию следует сделать при первом запуске программы. Если адрес РКИ не известен, то с помощью кнопки на РКИ «ЗАВОДСКИЕ УСТАНОВКИ» (см. п. 4) произвести установку адреса РКИ равным 1.

В следующей строке можно сменить текущий адрес на другой адрес. Для этого в окно вводим адрес и нажимаем кнопку «Сменить». При смене адреса в верхней строке изменится адрес, и соединение с РКИ произойдет автоматически. Смену адреса можно производить, если

соединение с РКИ было ранее установлено. Если РКИ работает в паре с другим РКИ, то новый адрес РКИ нужно занести в таблицу в меню «Параметры измерения» (см. описание ниже).

Меню «Пороги» приведено на рис.10

Пороги измерителя:
(введите число, нажмите ENTER)

Порог предупреждения при уменьшении сопротивления изоляции, кОм	135
Аварийный порог при уменьшении сопротивления изоляции, кОм	20
Порог предупреждения при асимметрии напряжений -V и +V, %	5
Порог предупреждения при асимметрии напряжений -V и +V при Rиз > 1МОм, В	30
Порог предупреждения при асимметрии напряжений -V и +V, В	50
Порог предупреждения при асимметрии напряжений -V и +V при Rиз < 20кОм, В	65
Минимальное Uшины, В:	180
Максимальное Uшины, В:	280

Пороги пофидерного контроля:

Порог предупреждения, кОм	135
Порог аварии, кОм	20
Порог предупреждения, мА	9
Порог аварии, мА	10

Закреть

Рис.10.

В редактируемых окнах вводятся пороги предупреждения, аварии. После ввода значения нажимается клавиша “ENTER” для смены порога. У дробных чисел в качестве разделителя используется запятая. У токов задается модуль значения.

Меню «Количество ДДТ» приведено на рис.11.

от 0 до 255

Количество датчиков дифференциального тока: 8

Применить

Рис.11.

В данном меню в окне ввода задается количество датчиков дифференциального тока (от 0 до 255). Для смены установок надо нажать кнопку «Применить», или нажать на крест в верхнем углу для отказа от смены установок.

Меню «Калибровка ДДТ» приведено на рис.12.

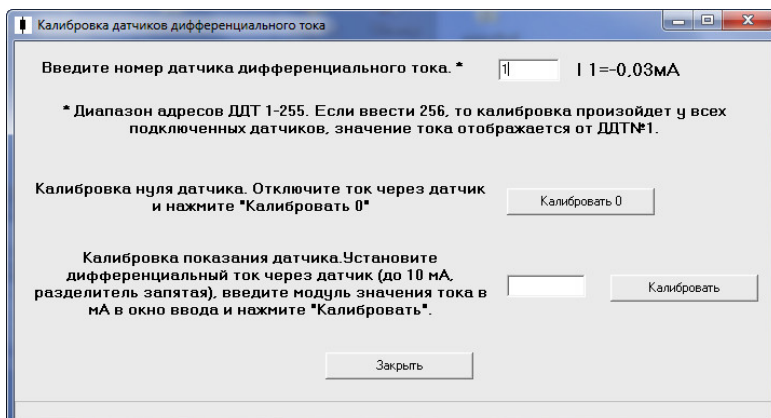


Рис.12.

В меню «Калибровка» калибруются нулевые значения и показания датчиков дифференциального тока. В окне ввода вводится номер ДДТ. Справа появляется значение тока ДДТ. Обновление значения тока происходит с интервалом 1 секунда. При отсутствии тока через датчик нажатием на кнопку «Калибровать 0» и калибруется нуль ДДТ. Далее, в окне ввода ввести ток в мА (разделитель запятой), который протекает через ДДТ и измеряется образцовым амперметром. Вводится модуль значения тока. Задать ток можно с помощью резистора, подключенного между полюсом шины и корпусом. При нажатии кнопки «Калибровать» показания ДДТ изменятся на введенные данные. При калибровке выбранного датчика остальные датчики могут находиться в рабочем режиме.

Если ввести адрес 256, то будет отображаться ток первого датчика, а калибровка нуля и значения будут происходить у всех датчиков сразу.

Меню «Адрес ДДТ» приведено на рис.13.

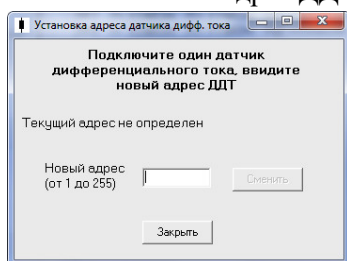


Рис.13.

В меню «Адрес ДДТ» задается адрес датчиков дифференциального тока для MODBUS. Для задания адреса нужно подключить к РКИ *один* датчик тока, задать адрес, отключить и подключить следующий для задания адреса. Над окном ввода отображается текущий адрес ДДТ. После ввода адреса и нажатия кнопки «Сменить» через некоторое время изменится текущий адрес.

Меню «Реле» приведено на рисунке 14.

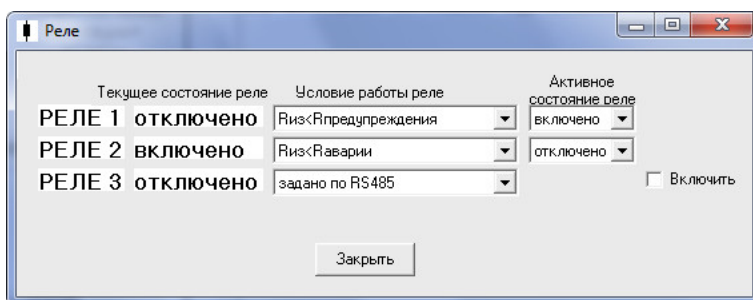


Рис.14.

В меню производится настройка работы реле РКИ. Информация располагается в строку для каждого реле. Надпись «включено» означает подачу напряжения на реле и наоборот. Далее в строке в выпадающем меню выбирается условие работы реле. Подробно условия описаны в п.5. Далее в выпадающем меню выбирается активное состояние реле, то есть включить или выключить реле, если выполняется условие работы реле. Если условием работы реле выбрано «задано по RS485», то меню «активное состояние» становится не актуальным и исчезает, а появляется возможность, установив «галку», включить реле или убрав «галку» отключить реле (см. Рис 14. Реле 3).

Меню «Калибровка Ушины» приведено на рис.15.

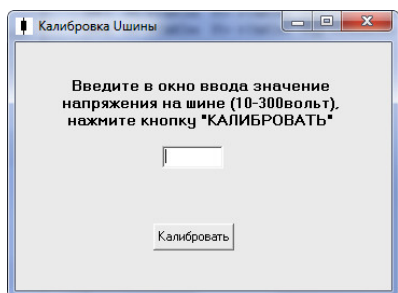


Рис.15.

В данном меню можно произвести калибровку показаний напряжения на шине, при этом напряжение шины должно находиться в номинальных пределах (10-300 вольт, в зависимости от типа РКИ). В окно вводится значение напряжения шины (точность 1В), измеренное образцовым вольтметром. При нажатии кнопки «Калибровать» данные передаются в РКИ и происходит перерасчет коэффициентов для индикации напряжений. Если введенное число не корректно, то выводится сообщение о неправильности ввода.

Меню «Калибровка РКИ с мостом» приведено на рис.16.

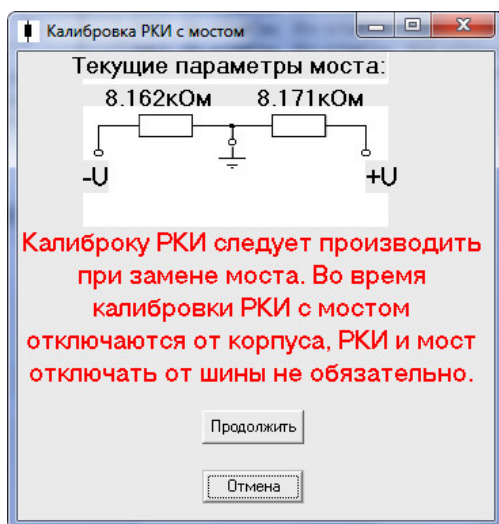
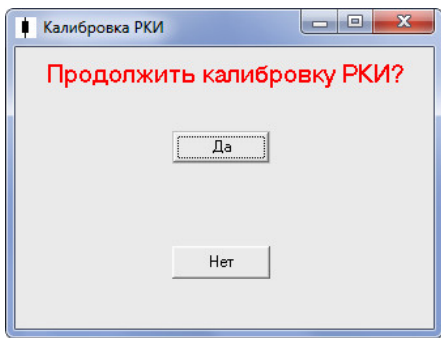
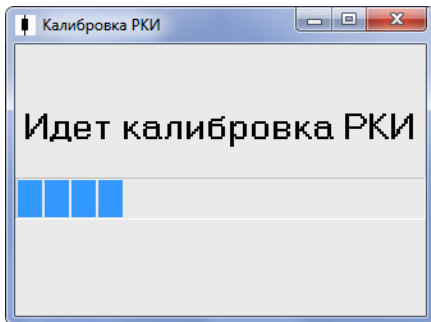


Рис.16.

Калибровка измерения сопротивления изоляции РКИ для резистивного моста производится при замене моста, с хорошей изоляцией проводов, без нагрузки. Поэтому, чтобы начать калибровку пользователю нужно несколько раз подтвердить калибровку:



После утвердительного ответа появляется окно:

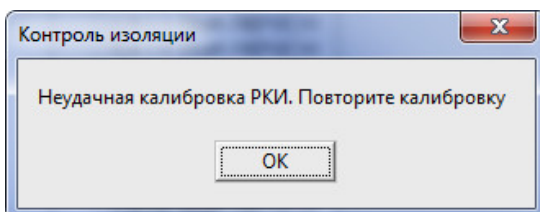


Калибровка происходит в течении 4÷5 минут.

После калибровки появляется окно:



Если произошла ошибка при калибровке:



После калибровки РКИ отображаются параметры, которые соответствуют параметрам моста. Если измеренные значения сопротивлений отличаются более, чем на 5% от сопротивлений моста, то калибровку РКИ следует повторить.

Меню «Параметры измерения» для работы одного РКИ приведено на рис.17а, для двух РКИ на рис.17б.

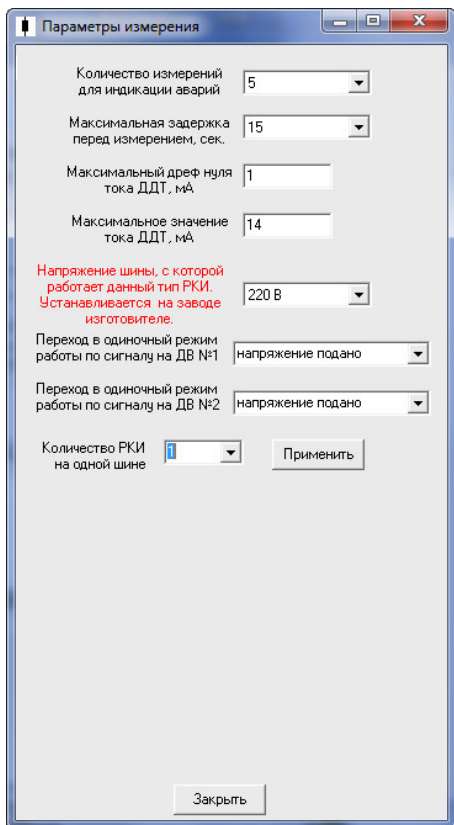


Рис.17а.

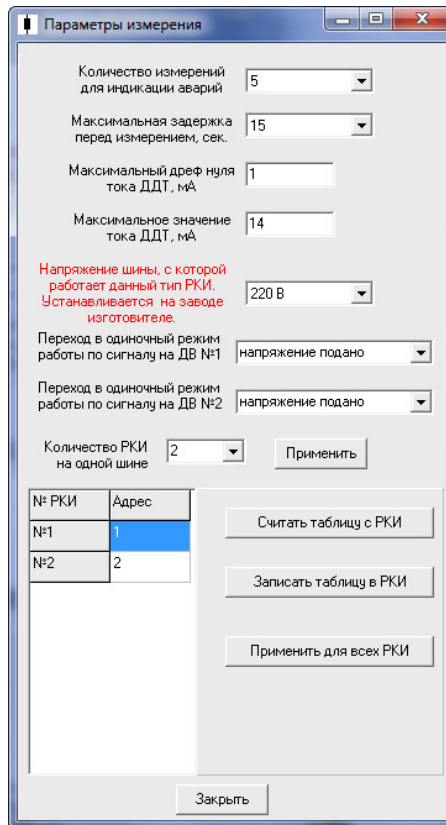


Рис.17б.

В выпадающих меню выбираются значения:

- «Количество измерений для индикации аварий» - количество аварийных измерений подряд, какого либо параметра, после которых выносится решение об аварийности параметра. По умолчанию -5. При работе РКИ в условиях больших помех количество измерений можно увеличить, для устранения ложных срабатываний.
- «Максимальная задержка перед измерением» - описание параметра приведено в пункте 2. По умолчанию установлена максимальная величина – 15 секунд. Уменьшить параметр можно при малых, до 50мкФ, емкостей шины на корпус и в условиях малых помех, или кратковременных помех на шине РКИ. Подбирается экспериментально.
- «Напряжение шины, с которой работает данный тип РКИ» - Устанавливается на заводе изготовителе при изготовлении РКИ. **Если изготовленное РКИ предназначено для шины 220В, то выбрав параметр, отличный от «220В», РКИ будет производить неправильные вычисления сопротивления изоляции.**

В окнах ввода задаются:

- «Максимальный дрейф нуля ДДТ»: если модуль дифференциального тока ДДТ меньше данной уставки, то в расчетах сопротивления изоляции ток ДДТ принимается равным нулю. Рекомендуемое значение 0,5÷2мА.
- «Максимальное значение тока ДДТ»: модуль максимального измеряемого значения тока ДДТ (обычно составляет 14÷18мА, зависит от типа датчиков).

- «Количество РКИ на одной шине». Выбирается 1, если на шине работает одно РКИ. Выбирается 2, если два РКИ работают совместно на одной шине. Если выбирается 2, то появляется таблица адресов, в которой первому и второму РКИ присваивается соответствующий адрес. Адреса используются в протоколе MODBUS RTU. Таблицу можно считать с РКИ, записать в РКИ и записать во все подключенные РКИ. В совместно работающих РКИ таблица должна быть с одинаковыми адресами, а адреса РКИ должны совпадать с таблицей.

Меню «Обновление программы РКИ» приведено на рис.18.

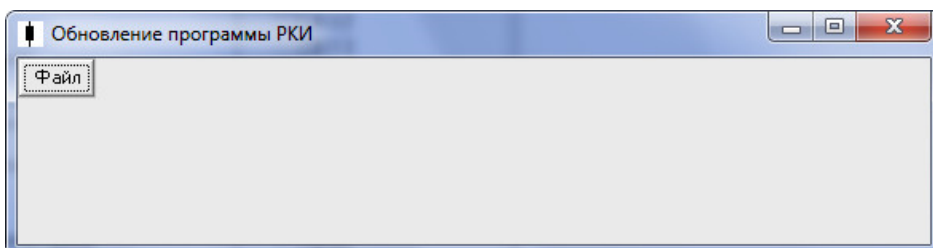
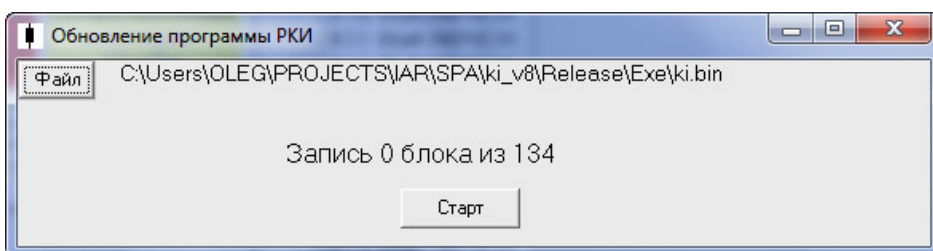
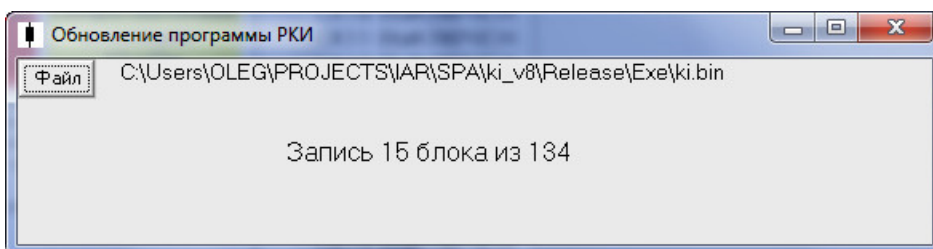


Рис.18.

Нажав кнопку «Файл» появляется стандартное меню выбора файла на компьютере. Нужно выбрать файл прошивки РКИ (высылается заводом изготовителем). После выбора файла Появляется текст-путь к файлу, информация о разбиение файла на части (зависит от длины файла) и кнопка «Старт»:

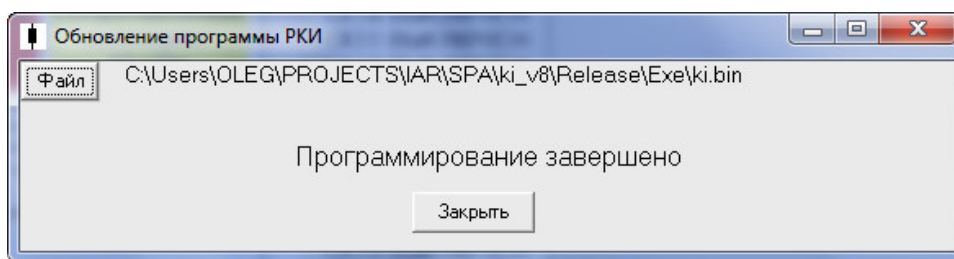


Нажав кнопку «Старт» РКИ войдет в режим программирования, на лицевой панели РКИ загорятся все светодиоды, блоки программы будут передаваться в РКИ. После получения очередного блока программы зеленый светодиод «Любой СК включен» инвертирует свое состояние, то есть во время программирования светодиод будет мигать. Скорость передачи и адрес РКИ будут такими же, как установлены в программе для связи с РКИ.



Если во время программирования произойдет сбой (помеха, отключение питания, разрыв связи) и надпись «Запись xx блока из xx» не будет изменяться долгое время (больше минуты), нужно произвести сброс РКИ (нажав кнопку «Сброс» на панели РКИ или включить-выключить питание). РКИ после сброса заново войдет в режим программирования (будут гореть все светодиоды), и необходимо повторить операцию обновления прошивки. Выйти из режима программирования можно только поле удачного обновления прошивки РКИ. Если РКИ получит недопустимые для программирования данные, то РКИ перестанет программироваться и будет мигать красный

светодиод «Рддт<Раварии». В этом случае необходимо повторить операцию программирования (см. выше). После успешного программирования появится окно:



Старт обновленной прошивки произойдет автоматически.

Внешний вид программы для работы с двумя РКИ представлен на рис.19. В отличие от программы на рисунке 8 сверху окна появляется возможность выбора номера РКИ, данные которого будут отображаться в окне программы.

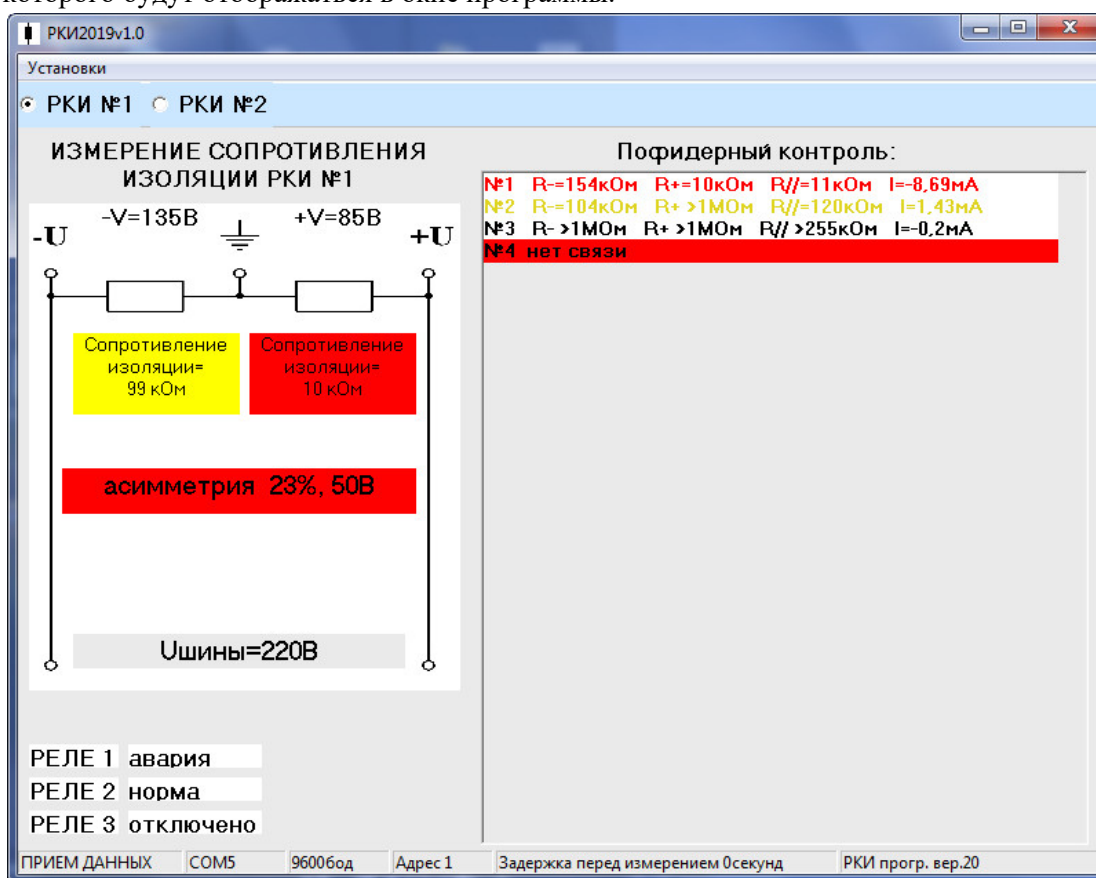
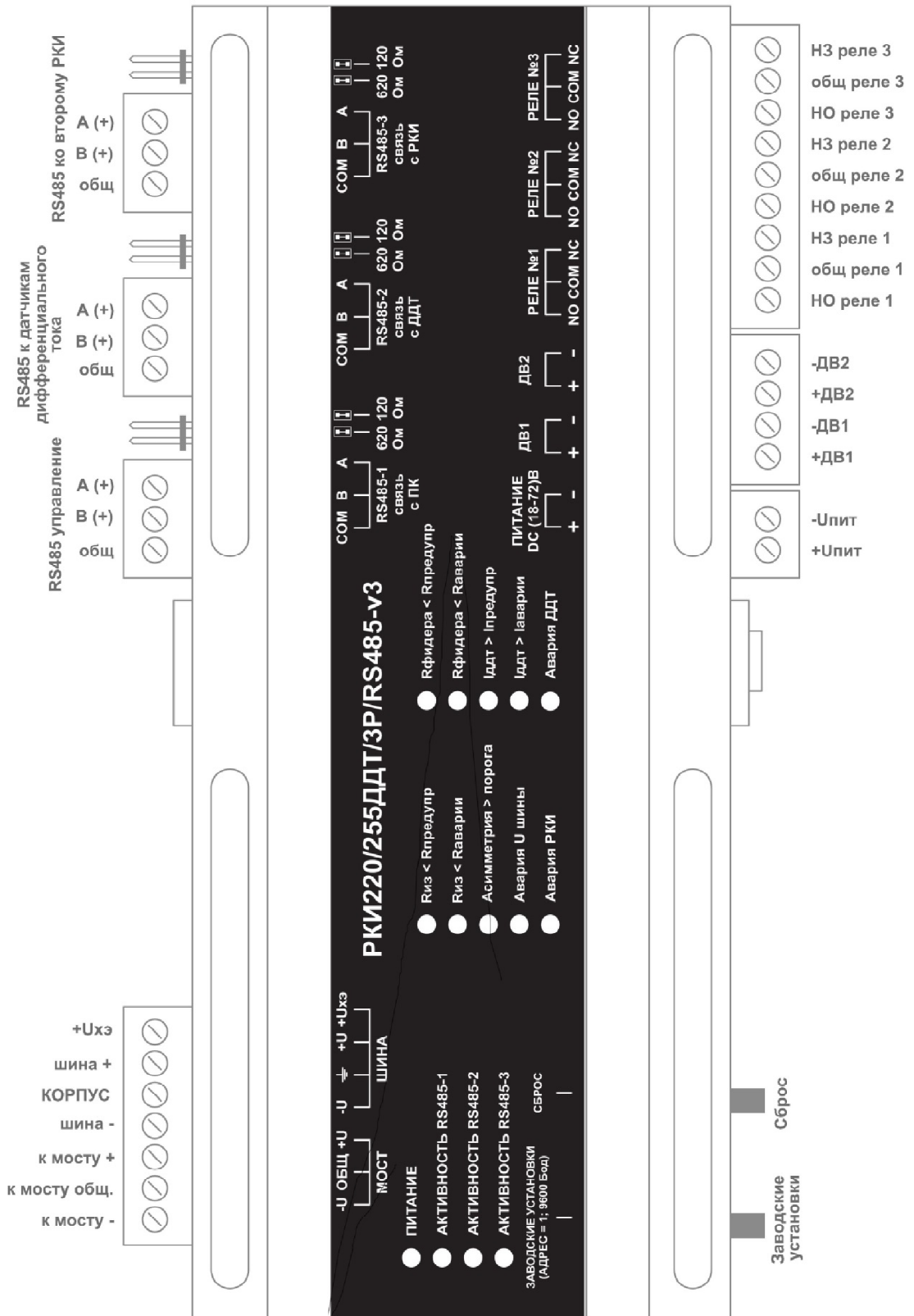
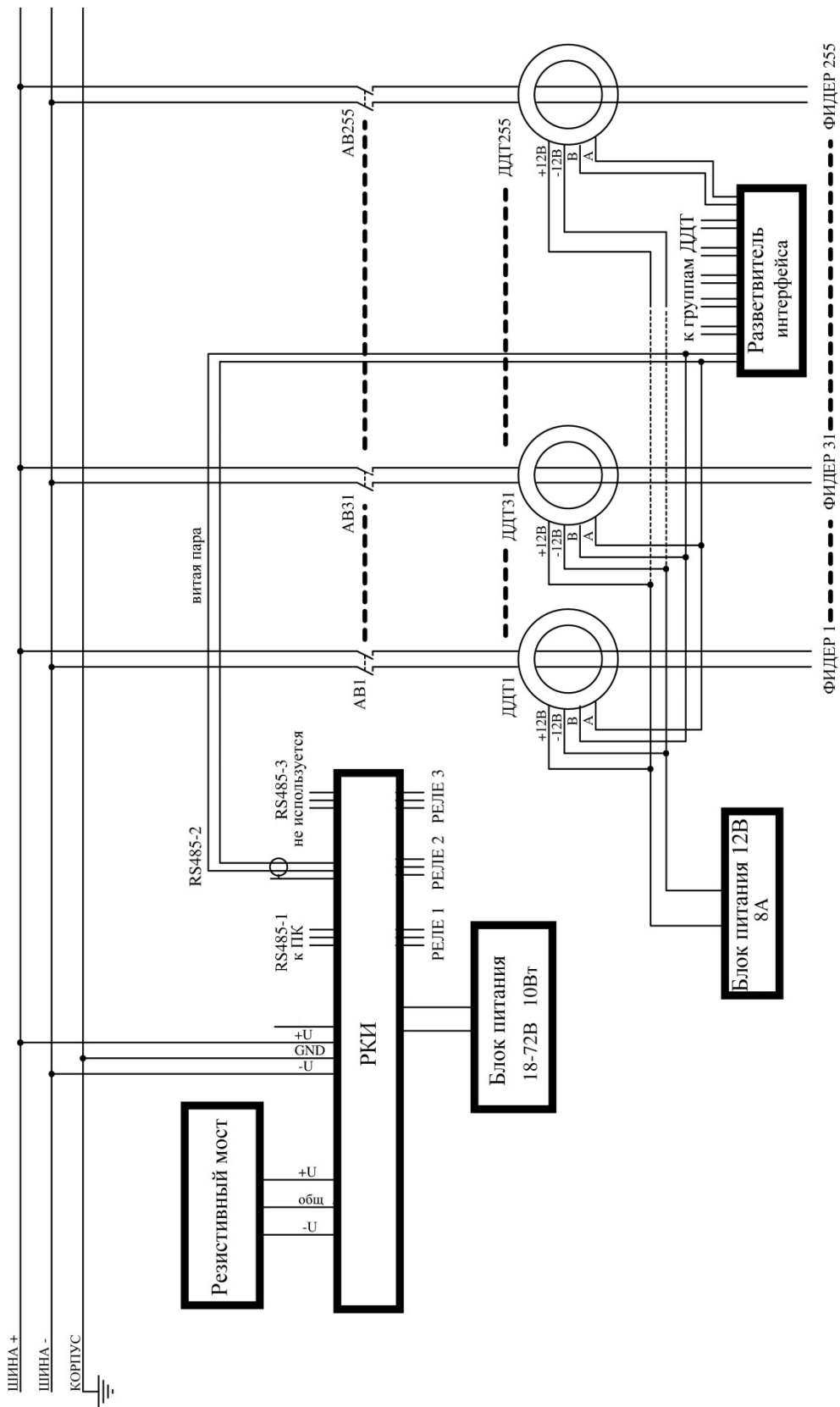


Рис.19.

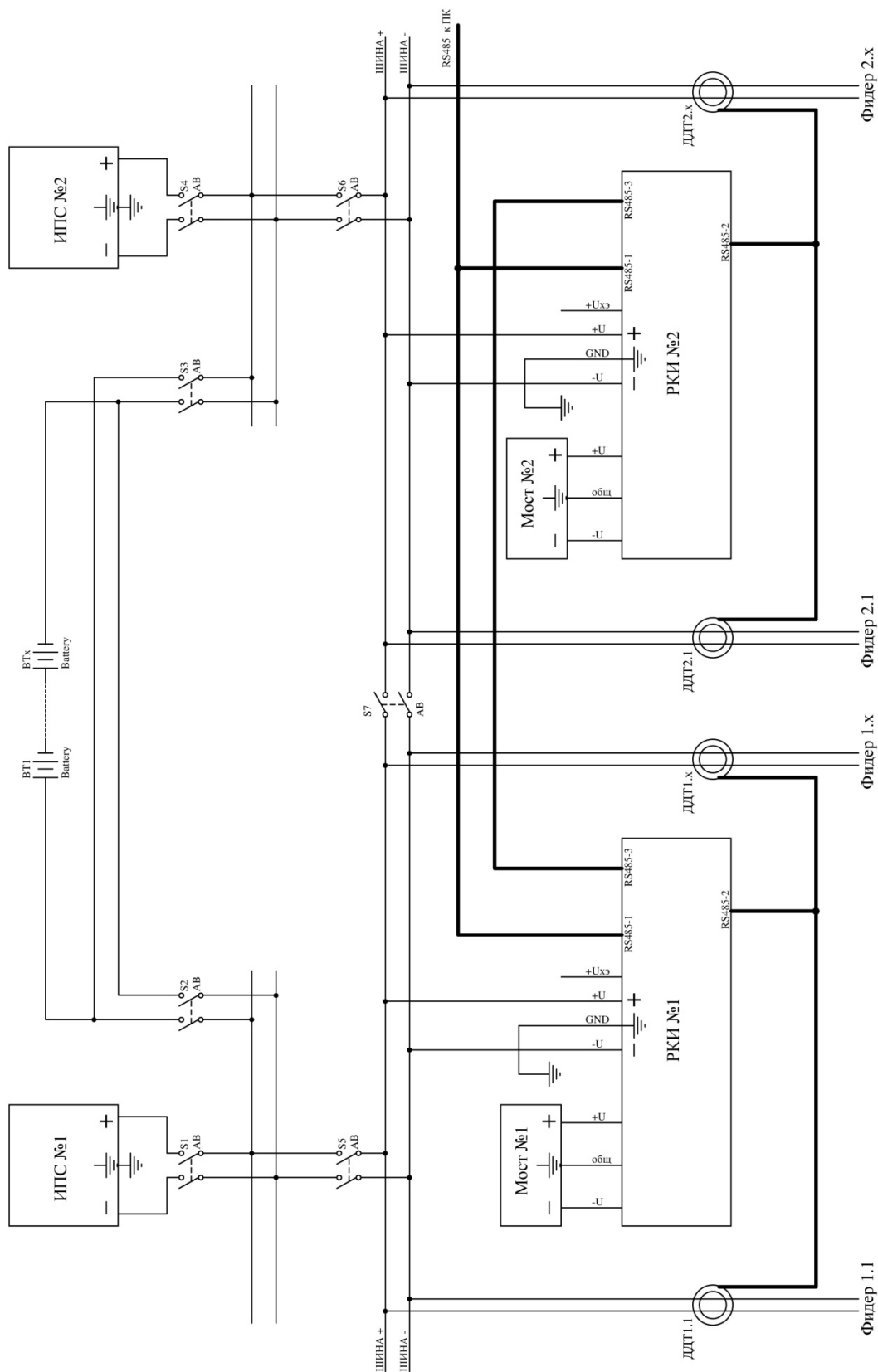
ПРИЛОЖЕНИЕ 1. Внешний вид



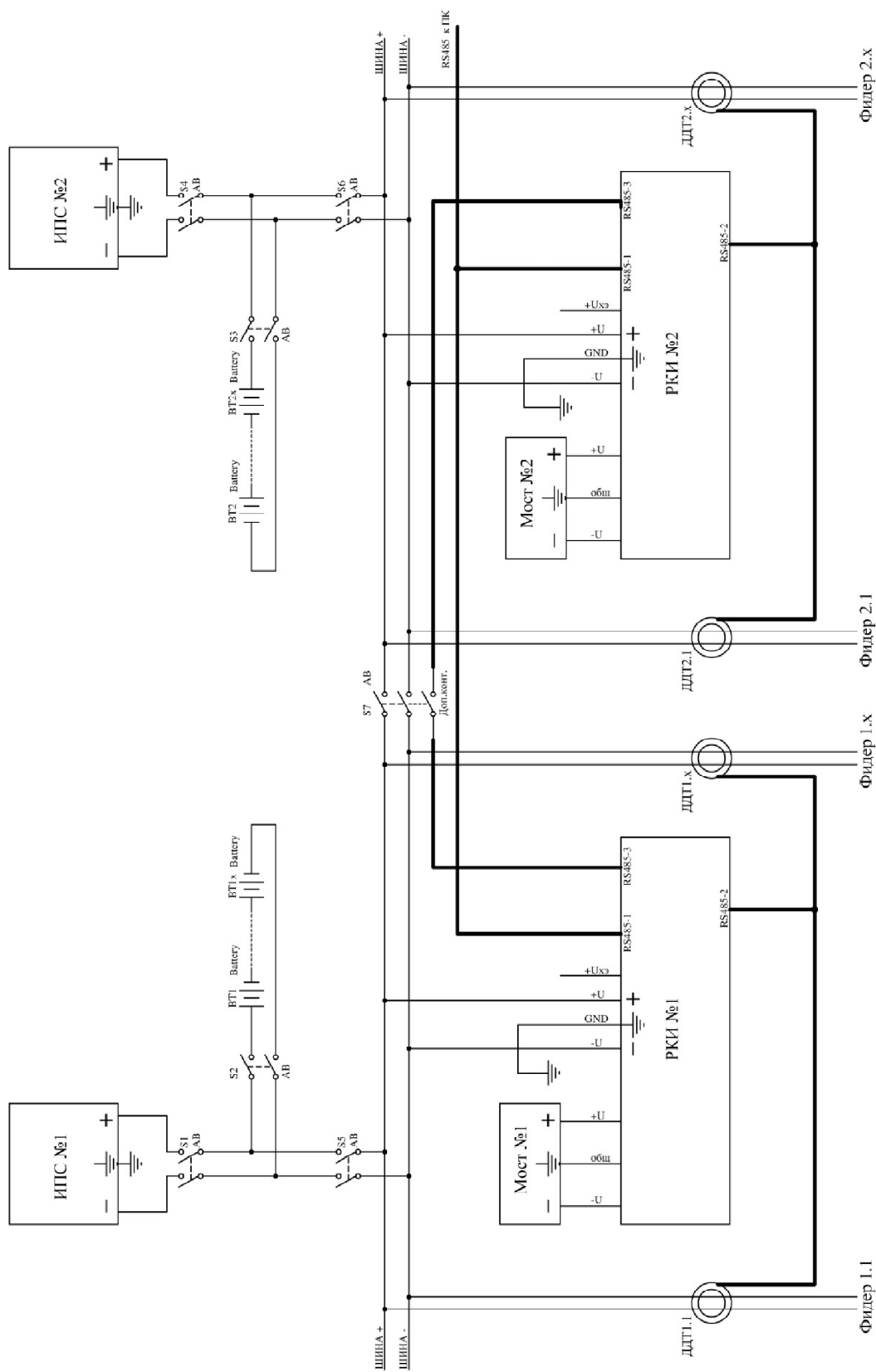
ПРИЛОЖЕНИЕ 2. Схема подключения РКИ.



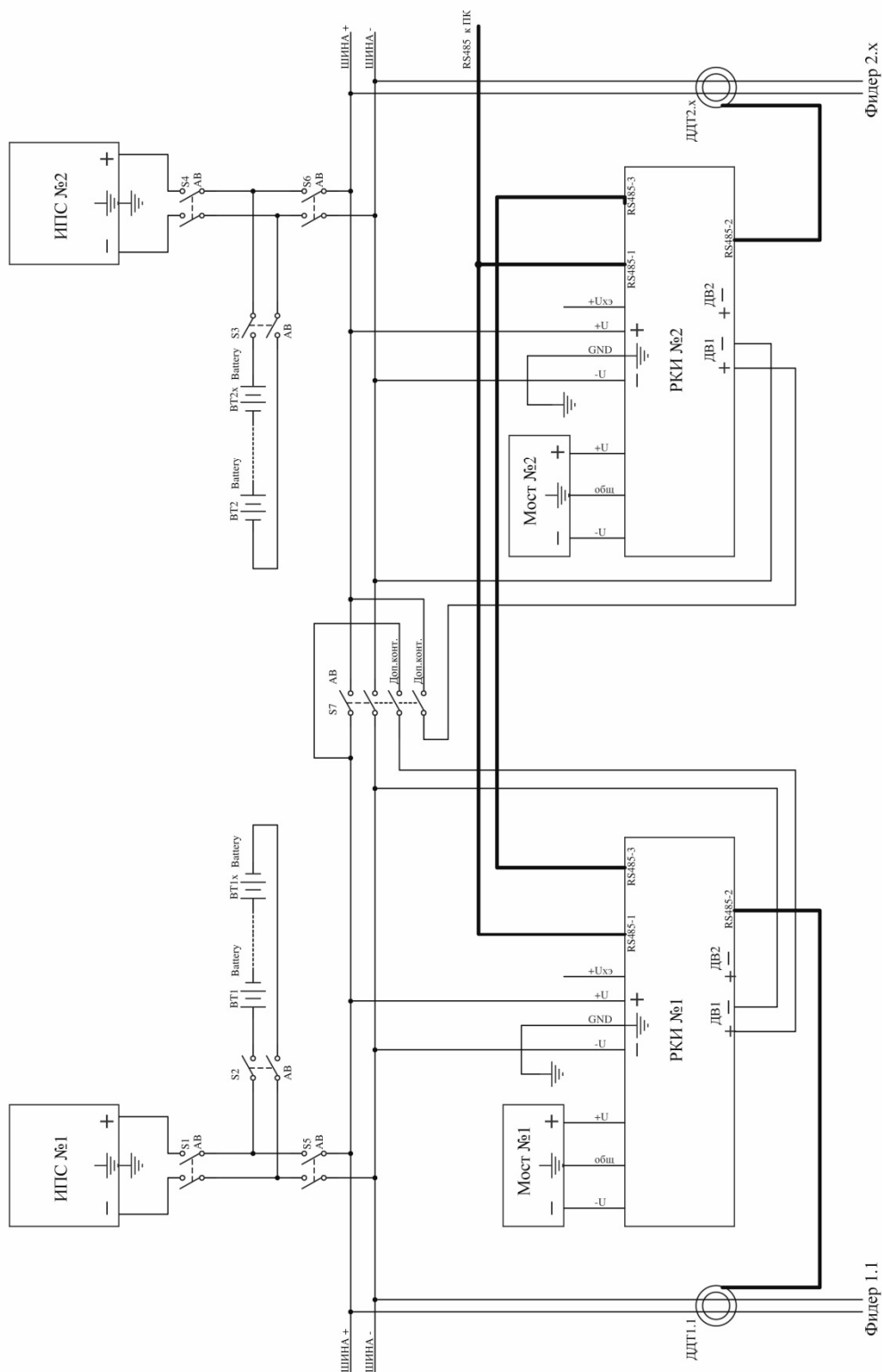
ПРИЛОЖЕНИЕ 3. Схема подключения двух РКИ для работы с двумя параллельно работающими ИПС.



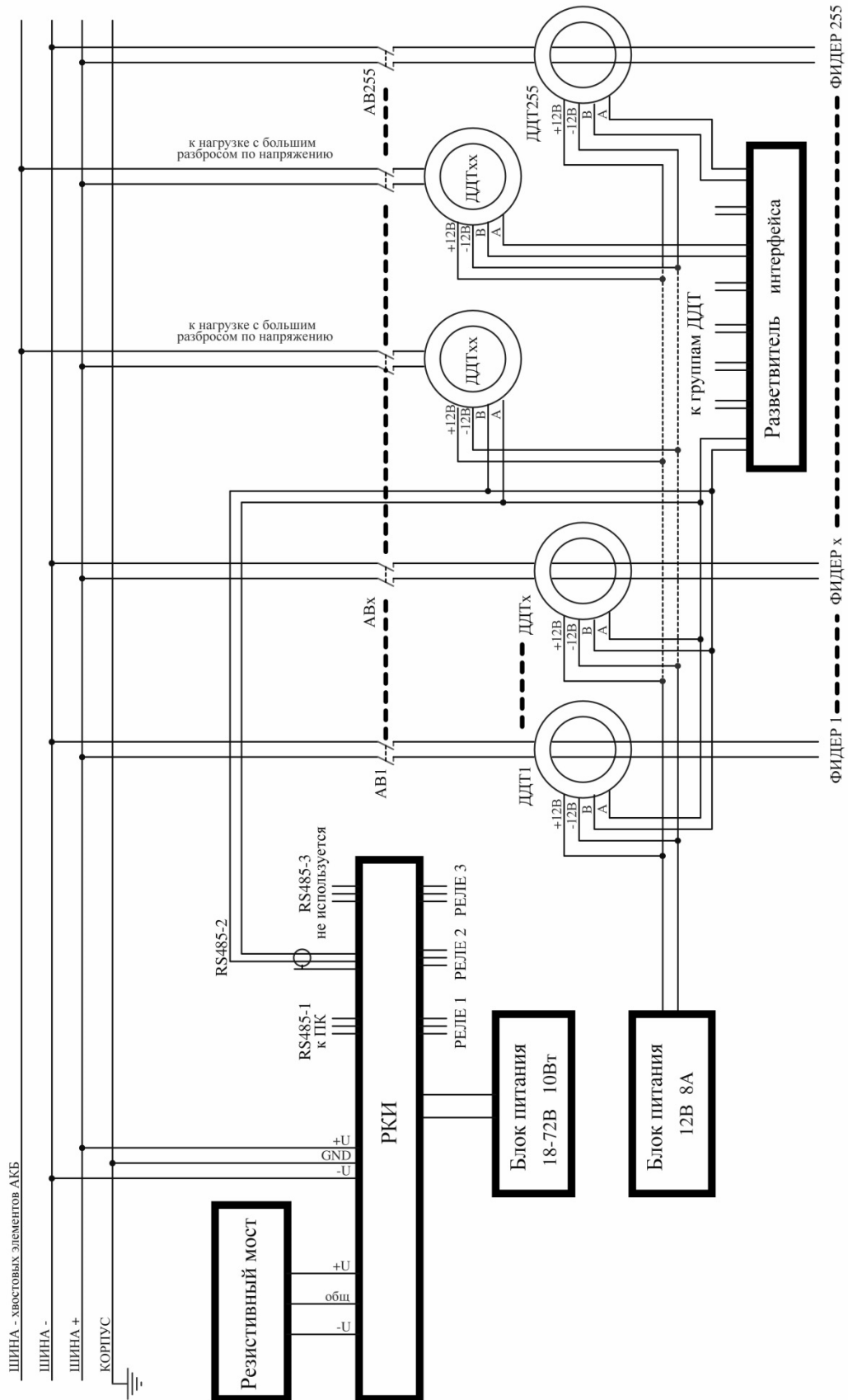
ПРИЛОЖЕНИЕ 4. Схема подключения двух РКИ для работы в разных секциях с возможностью их объединения.



ПРИЛОЖЕНИЕ 5. Схема подключения двух РКИ для работы в разных секциях с возможностью их объединения с использованием дискретных входов.



ПРИЛОЖЕНИЕ 6. Схема подключения РКИ для работы в СОПТ с хвостовыми элементами АКБ.



ПРИЛОЖЕНИЕ 7. Список параметров для MODBUS RTU.

Настройки RS485 для MODBUS RTU следующие:

Данные – 8

Стоп бит – 1

Паритет – нет

Управление потоком – нет

Скорость обмена – 1200, 2400, 4800, 9600, 14400, 19200, 38400, 56000, 57600, 115200.

Чтение и запись регистров посылками с адресом 0xFF-широковещательные, посылки принимают РКИ с любым адресом. При записи командой 6 с адресом 0xFF подтверждения записи не происходит.

Далее приведено описание регистров, единицы измерения и точность данных находящихся в регистре, доступные операции с регистром. Все регистры двухбайтные (16 бит). У знаковых переменных единица измерения отмечена *.

Параметры работы (измеряемые, вычисляемые), чтение – команда 0x04:

Номер регистра	Параметр	Единицы измерения, точность, диапазон значений.
0	Сопротивление изоляции положительного полюса.	X1кОм, Для РКИ220: 1÷1002кОм (1001-величина более 1МОм, 1002-нет напряжения на шине). Для РКИ110: 1÷502кОм (501-величина более 500кОм, 502-нет напряжения на шине). Для РКИ48: 1÷202кОм (201-величина более 200кОм, 202-нет напряжения на шине).
1	Сопротивление изоляции отрицательного полюса.	X1кОм, Для РКИ220: 1÷1002кОм (1001-величина более 1МОм, 1002-нет напряжения на шине). Для РКИ110: 1÷502кОм (501-величина более 500кОм, 502-нет напряжения на шине). Для РКИ48: 1÷202кОм (201-величина более 200кОм, 202-нет напряжения на шине).
4	Напряжение положительного полюса относительно корпуса.	X1В
5	Напряжение отрицательного полюса относительно корпуса.	X1В
6	Асимметрия напряжений положительного и отрицательного полюса.	X1%

9	Задержка перед измерением напряжения одного канала полюс-корпус.	X1 сек.
10	<p>Статус измерителя сопротивления изоляции:</p> <p>бит №0 =1 – сопротивление изоляции положительного полюса ниже порога предупреждения;</p> <p>бит №1 =1 – сопротивление изоляции положительного полюса ниже порога аварии;</p> <p>бит №2 =1 – сопротивление изоляции отрицательного полюса ниже порога предупреждения;</p> <p>бит №3 =1 – сопротивление изоляции отрицательного полюса ниже порога аварии;</p> <p>бит №4 =1 –асимметрия напряжений полюсов превысила порог, заданный в процентах;</p> <p>бит №5 =1 –напряжение между положительным и отрицательным полюсами ниже заданного порога;</p> <p>бит №6 =1 –показания сопротивления изоляции некорректны из-за наличия емкостной составляющей между полюсом и корпусом. При этом следующее измерение проводится с большей задержкой (см.п.2 «принцип измерения сопротивления изоляции»);</p> <p>бит №7 =1 – показания сопротивления изоляции некорректны из-за наличия емкостной составляющей между полюсом и корпусом и задержка перед измерением максимальна (см.п.2 «принцип измерения сопротивления изоляции»);</p> <p>бит №8 =1 – асимметрия напряжений полюсов превысила порог, заданный в вольтах, действующий, если сопротивление изоляции любого полюса более 1МОм;</p> <p>бит №9 =1 – асимметрия напряжений полюсов превысила порог, заданный в вольтах, действующий, если сопротивление изоляции любого полюса менее 20 КОм;</p> <p>бит №10 =1 – асимметрия напряжений полюсов превысила порог, заданный в вольтах;</p> <p>бит №11 =1 – имеются предупреждения и аварии при работе пофидерного контроля (см. регистр);</p> <p>бит №12 =1 –нет связи с АЦП, авария РКИ;</p> <p>бит №13 =1 –напряжение между положительным и отрицательным полюсами выше заданного порога;</p> <p>бит №14 =1 – идет калибровка РКИ для совместной работы с резистивным мостом или без него;</p> <p>бит №15 =1 – устанавливается после вычисления сопротивления изоляции, сбрасывается в 0 по истечении трех секунд после установки.</p>	Анализируются биты в регистре.

11	Напряжение между положительным и отрицательным полюсами (Напряжение шины).	X1В
13	Порог предупреждения повышения напряжения между положительным и отрицательным полюсами.	X1В
14	Значение асимметрии напряжения в вольтах. Отображается модуль разности напряжений между напряжениями положительный полюс-корпус и отрицательный полюс-корпус.	X1В
19	Статус состояния реле. При включении реле (подано напряжение на обмотку реле) устанавливается соответствующий бит. Бит №0 соответствует реле №1, бит №2 соответствует реле №3. Биты №3-№15 не используются.	Анализируются биты в регистре (3 бит).
23	Напряжение хвостового элемента АКБ. Напряжение между положительным полюсом шины и положительным полюсом хвостового элемента АКБ.	X1В
24	Физическое состояние дискретных входов: бит №0=0 – на дискретный вход №1 напряжение не подано; бит №0=1 – на дискретный вход №1 напряжение подано; бит №1=0 – на дискретный вход №2 напряжение не подано; бит №1=1 – на дискретный вход №2 напряжение подано.	Анализируются биты в регистре.
36	Эквивалентное сопротивление моста между положительным полюсом шины и корпусом.	X1Ом, 0-32768, если более 32000, то считается, что мост отсутствует.
37	Эквивалентное сопротивление моста между отрицательным полюсом шины и корпусом.	X1Ом, 0-32767, если более 32000, то считается, что мост отсутствует.
38	Версия программы РКИ.	
41	Количество регистров, которые можно считать командой 4. Используется программой РКИv.	
42÷296	Значение параллельного сопротивления изоляции фидера, вычисленное с помощью показаний тока ДДТ №1÷255. Значение регистра 42 соответствует показанию ДДТ №1, значение регистра 296 – соответствует показанию ДДТ №255.	X1кОм
297÷312	Статус работы датчиков дифференциального тока №1÷255. При отсутствии связи с датчиком устанавливается соответствующий бит. При потере связи с датчиком дифференциального тока имеющего адрес №1 устанавливается бит №0 в регистре 297, при потере связи с датчиком дифференциального тока имеющего адрес №16 устанавливается бит №15 в регистре 297, и т.д. по порядку. Статус работы датчиков определяется до количества датчиков, заданного в регистре 18.	Анализируются биты в регистре.

313÷328	Статус измерения сопротивления изоляции с помощью датчиков дифференциального тока №1÷255. При понижении сопротивления изоляции вычисляемого датчиком с адресом №1 ниже уставки предупреждения устанавливается бит №0 в регистре 313. При понижении сопротивления изоляции вычисляемого датчиком с адресом №16 ниже уставки предупреждения устанавливается бит №15 в регистре 313, и т.д. по порядку.	Анализируются биты в регистре.
329÷344	Статус измерения сопротивления изоляции с помощью датчиков дифференциального тока №1÷255. При понижении сопротивления изоляции вычисляемого датчиком с адресом №1 ниже аварийной уставки устанавливается бит №0 в регистре 329. При понижении сопротивления изоляции вычисляемого датчиком с адресом №16 ниже уставки предупреждения устанавливается бит №15 в регистре 329, и т.д. по порядку.	Анализируются биты в регистре.
345÷599	Значение сопротивления изоляции положительной шины фидера, вычисленное с помощью показаний тока ДДТ№1÷255. Значение регистра 345 соответствует показанию ДДТ №1, значение регистра 599 – соответствует показанию ДДТ №255.	X1кОм
600÷854	Значение сопротивления изоляции отрицательной шины фидера, вычисленное с помощью показаний тока ДДТ№1÷255. Значение регистра 600 соответствует показанию ДДТ №1, значение регистра 854 – соответствует показанию ДДТ №255.	X1кОм
867	Порог предупреждения при увеличении модуля тока ДДТ.	X10 мкА.
868	Аварийный порог при увеличении модуля тока ДДТ.	X10 мкА.
869÷1123	Значение дифференциального тока ДДТ№1÷255. Значение регистра 869 соответствует показанию ДДТ №1, значение регистра 1123 – соответствует показанию ДДТ №255.	X10 мкА.*
1124÷1139	Статус измерения дифференциальных токов фидеров. При превышении модуля дифференциального тока ДДТ уставки предупреждения (регистр 46, команда б) устанавливается соответствующий бит в регистрах. Бит 0 в регистре 1124 соответствует ДДТ№1, бит 15 в регистре 1124 соответствует ДДТ№16 и т.д. по порядку.	Анализируются биты в регистре.
1140÷1155	Статус измерения дифференциальных токов фидеров. При превышении модуля	Анализируются биты в регистре.

	дифференциального тока ДДТ аварийной уставки (регистр 47, команда 6) устанавливается соответствующий бит в регистрах. Бит 0 в регистре 1140 соответствует ДДТ№1, бит 15 в регистре 1140 соответствует ДДТ№16 и т.д. по порядку.	
1156	Год компиляции программы для процессора формирующего MODBUS.	
1157	Месяц компиляции программы для процессора формирующего MODBUS.	
1158	День компиляции программы для процессора формирующего MODBUS.	
1159	Номер компиляции программы для процессора формирующего MODBUS.	
1160	Год компиляции программы для процессора РКИ.	
1161	Месяц компиляции программы для процессора РКИ.	
1162	День компиляции программы для процессора РКИ.	
1163	Номер компиляции программы для процессора РКИ.	

*Если значение данного регистра превышает 32767, то это означает, что число является отрицательным и его значение равно (X-65536), где X-значение регистра, то есть данное число двухбайтное, знаковое.

Запись в регистры - команда 0x06, чтение регистров - команда 0x03:

Номер регистра	Параметр	Единицы измерения, точность, диапазон значений.
0	Значение порога предупреждения при понижении сопротивления изоляции.	x1кОм
1	Значение аварийного порога при понижении сопротивления изоляции.	x1кОм
2	Порог предупреждения превышения асимметрии напряжений между полюсами, заданный в процентах.	0÷100%
3	Количество измерений сопротивления изоляции после превышения порогов для включения сигнализаций предупреждения и аварий.	2÷10
4	Порог предупреждения при понижении напряжения между положительным и отрицательным полюсами.	x1В
5	Значение порога предупреждения при понижении сопротивления изоляции, вычисленное с помощью ДДТ.	x1кОм.
6	Значение аварийного порога при понижении сопротивления изоляции, вычисленное с помощью ДДТ.	x1кОм
7	Количество датчиков дифференциального тока подключенных к РКИ. Датчики опрашиваются от 1 до заданного выше количества.	0÷255

8÷10	<p>Число, задающее условие активности для реле №1÷№3 (регриср 8 соответствует реле №1, регистр 13 соответствует реле №6):</p> <p>0-Отключено, реле не используется;</p> <p>1-Сопротивление изоляции любого из полюсов меньше порога предупреждения;</p> <p>2- Сопротивление изоляции любого из полюсов меньше аварийного порога;</p> <p>3- Сопротивление любого фидера, вычисленное с помощью ДДТ больше порога предупреждения;</p> <p>4- Сопротивление любого фидера, вычисленное с помощью ДДТ больше аварийного порога;</p> <p>5-Асимметрия превышает порог;</p> <p>6-Напряжение между полюсами меньше заданного порога;</p> <p>7-Напряжение между полюсами выше заданного порога;</p> <p>8-Напряжение между полюсами не в норме;</p> <p>9-Сопротивление изоляции отрицательного полюса шины меньше порога предупреждения;</p> <p>10- Сопротивление изоляции положительного полюса шины меньше порога предупреждения;</p> <p>11-Сопротивление изоляции отрицательного полюса шины меньше аварийного порога;</p> <p>12- Сопротивление изоляции положительного полюса шины меньше аварийного порога;</p> <p>13-асимметрия напряжений в процентах выше порога из-за сопротивления изоляции отрицательного полюса шины;</p> <p>14-асимметрия напряжений в процентах выше порога из-за сопротивления изоляции положительного полюса шины;</p> <p>15-асимметрия напряжений в вольтах выше порога (регистр 31) из-за сопротивления изоляции отрицательного полюса шины;</p> <p>16-асимметрия напряжений в вольтах выше порога(регистр 31) из-за сопротивления изоляции положительного полюса шины;</p> <p>33-Задано по RS485;</p> <p>34- Асимметрия напряжения полюсов превышает порог, заданный в вольтах, действующий, если сопротивление изоляции любого полюса более 1МОм;</p> <p>35- Асимметрия напряжения полюсов превышает порог, заданный в вольтах, действующий, если сопротивление изоляции любого полюса менее 20 КОм;</p> <p>36- Асимметрия напряжения полюсов превышает порог, заданный в вольтах;</p> <p>37- Сопротивление фидера, вычисленное с помощью ДДТ№1 меньше порога предупреждения;</p> <p>38- Сопротивление фидера, вычисленное с помощью ДДТ№2 меньше порога предупреждения;</p> <p>39- Сопротивление фидера, вычисленное с помощью ДДТ№3 меньше порога предупреждения;</p> <p>43- Сопротивление фидера, вычисленное с помощью ДДТ№1 меньше аварийного порога;</p> <p>44- Сопротивление фидера, вычисленное с помощью ДДТ№2 меньше аварийного порога;</p> <p>45- Сопротивление фидера, вычисленное с помощью ДДТ№3 меньше аварийного порога;</p> <p>49- Управление подключением «корпуса» к мосту и РКИ (для работы двух РКИ на одной шине);</p> <p>50- Авария любого «сухого» контакта;</p>	0÷48
------	---	------

	51- Дифференциальный ток любого ДДТ превышает уставку предупреждения; 52- Дифференциальный ток любого ДДТ превышает аварийную уставку; 53- Авария РКИ. В этом режиме при аварии замыкаются нормально замкнутые контакты реле. Активное состояние реле (регистр 26) бит настройки реле всегда равен 0.	
11	Порог предупреждения при повышении напряжения между положительным и отрицательным полюсами.	x1В
12	Использование дискретного входа №1 для перевода режима работы РКИ из параллельного в одиночный: 0-вход не используется; 1-переход РКИ в одиночный режим работы при подачи напряжения на вход; 2- переход РКИ в одиночный режим работы при отсутствии напряжения на входе.	
13	Использование дискретного входа №2 для перевода режима работы РКИ из параллельного в одиночный: 0-вход не используется; 1-переход РКИ в одиночный режим работы при подачи напряжения на вход; 2- переход РКИ в одиночный режим работы при отсутствии напряжения на входе.	
14÷16	Активное состояние реле при выполнении условия активности заданного в регистрах 8÷13 (регистр 14 соответствует реле №1, регистр 16 соответствует реле №3): 0-реле выключено; 1-реле включено.	0÷1
20	Включение, отключение реле, если для реле условием активности в регистрах 8÷10 выбрано «задано по RS485» (число 33). Бит №0 соответствует реле №1, бит №2 – реле №3: Бит = 0- реле выключить, бит=1-реле включить.	Биты №0÷№2 в регистре.
21	В регистр записывается адрес датчика дифференциального тока, у которого произойдет калибровка нулевого значения тока. Если адрес задать 256, то калибровка нуля произойдет у всех ДДТ. После калибровки ДДТ значение регистра при считывании равно нулю.	1÷256
22	В регистр записывается адрес для MODBUS, который присвоится РКИ.	0-255
23	Число, определяющее скорость обмена РКИ по RS485: 0-2400 бод 1-9600 бод 2-19200 бод 3-57600 бод 4-115200 бод	0÷4
24	В регистр записывается адрес для MODBUS, который присвоится датчику дифференциального тока, подключенного к РКИ. Перед записью адреса нужно записать 3 в регистр 38. После записи записать 0 в регистр 38.	1÷255
29	Задается число соответствующее напряжению шины в вольтах для калибровки напряжения.	10÷300, 1вольт
30	Задается порог в вольтах, для индикации предупреждения при асимметрии напряжения между полюсами, действующий, если	0÷255, 1вольт

	сопротивление изоляции любого полюса более 1 МОм.	
31	Задается порог в вольтах, для индикации предупреждения при асимметрии напряжения между полюсами.	0÷255, 1вольт
32	Задается порог в вольтах, для индикации предупреждения при асимметрии напряжения между полюсами, действующий, если сопротивление изоляции любого полюса менее 20 КОм.	0÷255, 1вольт
33	При записи числа 0хАА55 в данный регистр происходит калибровка РКИ для работы с резистивным мостом. Для калибровки РКИ производит 64 измерения сопротивления моста. Командой 3 с данного регистра считывается число, показывающее оставшееся количество измерений до конца калибровки (от 64 до 0).	
34	Максимальная задержка перед измерением сопротивления изоляции, сек. (см.п.2)	от 2 до 15
35	Число, задающее напряжение шины: 0-220 вольт, 1-48(60) вольт, 2-110 вольт. Устанавливается на заводе изготовителе! Изменение числа не приведет к правильной работе РКИ с шиной другого напряжения!	от 0 до 2
36	Калибровка значения дифференциального тока ДДТ, номер которого записан в регистре 37. В данный регистр записывается текущее значение модуля дифференциального тока через ДДТ. После записи происходит калибровка ДДТ. Перед записью нужно записать 2 в регистр 38. После окончания калибровки в регистр 37 или в регистр 38 нужно записать ноль для возобновления процесса измерения сопротивления изоляции. При считывании регистра отображается текущий ток ДДТ (со знаком). Если адрес равен 256, то отображается ток первого ДДТ. Примечание: Датчики некоторых фирм калибруют не модуль значения тока, а значение со знаком, поэтому рекомендуется калибровать датчики при положительном значении тока.	x10 мкА.*
37	В регистр записывается адрес ДДТ, у которого производится калибровка тока. Показания датчика отображаются в регистре 36 команды 3. Если адрес задать 256, то калибровка показаний произойдет у всех ДДТ, при этом в регистре 36 команды 3 будет отображаться ток ДДТ№1. Перед записью адреса ДДТ в этот регистр нужно записать 2 в регистр 38. После окончания калибровки в этот регистр или в регистр 38 нужно записать ноль для возобновления процесса измерения сопротивления изоляции.	0÷256
38	0-старт процесса измерения сопротивления изоляции; 1- остановка процесса измерения сопротивления изоляции; 2- включение режима калибровки ДДТ; 3- включение режима смены адреса ДДТ. После записи в регистр 2 или 3 значение регистра через 10 секунд устанавливается в 1.	0÷3
39	Режим работы РКИ: 0-однократное измерение по команде; 1- одиночный режим работы; 2 – два РКИ работающих на одной шине.	0÷2
42	Старт измерений РКИ (для режима внешнего управления). После записи 1 в регистр РКИ начинает измерение. По окончании измерения и вычисления параметров значение	0÷1

	регистра равно нулю.	
44	Задается значение максимального измеряемого модуля тока ДДТ.	x10 мкА
45	Максимальный дрейф нуля ДДТ. Если модуль тока ДДТ ниже данной уставки, то ток ДДТ приравнивается к нулю.	x10 мкА
46	Порог предупреждения при увеличении модуля тока ДДТ.	x10 мкА.
47	Аварийный порог при увеличении модуля тока ДДТ.	x10 мкА.
48	Адрес РКИ №1 в таблице.	0÷254
49	Адрес РКИ №2 в таблице.	0÷254
50	резерв	
51	резерв	
52	резерв	
53	резерв	
54	резерв	
55	резерв	
65533	Используется для обновления прошивки РКИ.	
65534	При записи 1 включается тест работы светодиодов: все светодиоды, за исключением светодиода «СЕТЬ», мигают в течение минуты или до записи в этот регистр нуля. Используется при проверке РКИ на заводе изготовителе.	

*Если значение данного регистра превышает 32767, то это означает, что число является отрицательным и его значение равно (X-65536), где X-значение регистра, то есть данное число двухбайтное, знаковое.